



AVR911: AVR公開ソース書き込み器

Atmel 8ビット マイクロ コントローラ

## 要点

- 公開ソースC++コート
- 機能単位設計
- Atmel® AVR Studio®のXMLファイルからデバイス情報読み込み
- Atmel AVR®109でのブートロータを支援
- Atmel AVR910での実装書き込み(ISP)を支援
- AVR Studioのコマント・行ツールと等価なコマント・行
- 他の書き込み器形式へ拡張可能
- 他の通信チャネル、例えばUSBへ拡張可能

## 序説

Atmel AVR公開ソース書き込み器(AVROSP:AVR Open Source Programmer)はAVR Studioに含まれるAVRprogツールと等価なAVR書き込み器応用です。それはAVR Studio内の他のコマント、行ツールと同じ構文を使うコマント、行ツールです。

公開ソースコードとそれの機能単位設計は他の基盤への応用の移転と、他の書き込み器形式と通信チャネルに対する支援追加を容易にします。現在、AVROSPは標準的なPCシリアルポートを通してAtmelのAVR109とAVR910の応用記述で記述される書き込み器を支援します。この応用記述はより多くの支援を追加する方法を記述します。

AVROSPはIntel® HEXファイルを読み書きし、必要な装置パラメータを得るのに既存のAVR Studio インストールを使うことができます。これはAVROSPがAVR Studioによって支援される全てのデパイスを自動的に支援することを意味します。AVR Studioインストールが最新を保つことを除き、更なるAVRデバイスに対して更新は全く必要とされません。

本書は一般の方々の便宜のため有志により作成されたもので、Atmel社とは無関係であることを御承知ください。しおりの[はじめに]での内容にご注意ください。

# 目次

4	背景と理屈・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	_ ე
Ι.	月京⊂理出 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	• 3
2.	即時開始の情報・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	• 3
3.	コマンド行構文・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	• 3
	実装・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	
	- ス-	_
5.	改訂履歴	11



## 1. 背景と理屈

使用者の視点から、Atmel AVRデバイスのプログラシングは基本的に次の段階から成ります。書き込み器をデバイスに配線し、書かれるべき2進ファイルを用意して、最後に使う特定の書き込み器用の応用を開始します。これらの段階は基本的に書き込み器形式と無関係に同じです。AVROS P応用はこの手続きを1つの応用内への標準化を試み、それによって各書き込み器形式に関する異なる構文と使い方を持つ各種応用の必要を無くします。ブートローダ、実装書き込み器、または第三者の書き込み器のどれを使うにしても、手続きは基本的に同じです。AVROSPはプログラシング操作に対して一貫したインターフェースを与えます。

AtmelのAVR109とAVR910の応用記述はブートローダと実装書き込み(ISP)を記述します。それらはチップ上のUARTを通すブートローダとAT90S1200に基づく書き込み器を通すISPの両方を同じ操作で支援します。ブートローダは特定デバイスに対してコンパイルされ、当然にそれのプログラミングを支援します。ISPはAtmel ATmega163以降のデバイスを直接支援するように更新されませんが、実装書き込みを支援する全てのデバイスのプログラミングに使うことができる"万能命令"を持ちます。AVROSPは両方の書き込み器を支援します。それは書き込み器の識票を読んで書き込み器との通信にどの命令を使うかを決めます。従って書き込み器が"書き込み器ID読み込み"命令に正しく応用するなら、使用者は書き込み器形式を指定する必要がありません。規約のより多くの情報についてはAVR109とAVR910を参照してください。

プログラミングのために必要なデバイス情報(メモリ量、施錠とヒュース、のビットなど)の最小の組はAtmel AVR StudioインストールでのXML形式デバイス記述ファイルで入手可能です。AVROSPはそれらのファイルから必要な情報を読みます。AVR Studioがインストールされていない場合、例えば、AVROSPが製品書き込みで使われる、または他の基盤(例えば、Linux®)に移転された場合、デバイス記述ファイルを未だ使用することができます。応用は最初に現在のディレクトリ、AVROSPホームディレクトリ、PATH環境変数で指定されたディレクトリ、そして最後にAVR Studioインストールディレクトリを検索します。従ってデバイス記述ファイルはPATH内ディレクトリに複写することができ、AVR Studioのインストールは全く必要ありません。

元のデバイス記述ファイルは非常に大きく、それらを解析するのにいくらかの時間がかかります。従ってAVROSPは重要なパラメータだけを含む小さなXMLファイルを作成し、AVROSPのホームディレクトリにそれを格納します。例えば、AVR Studioの更新によって、元のファイルに更新が行われた場合、キャッシュされたXMLファイルはそれらを再生成するよう、AVROSPに告げるために削除されるべきです。

現在、デバイス記述ファイルは各デバイスのプログラミング算法の仕様のどんな情報も含みません。従ってAVROSPのISP単位部は最近の殆どのAVRデバイスで使われる算法を実装します。このため、僅かに異なる算法を使ういくつかのデバイスの実装書き込みは支援されません。これは次のAtmelデバイスに適用します。ATtiny26とATtiny2313。

AVROSPのブートローダー単位部はブートローダー能力を持つ全てのデバイスを支援します。

注: Atmel ATtiny28LはISPやブートローダ プログラミングを支援せず、AVROSPによって支援されません。使用者は他の書き込み器、例えば、高電圧直列書き込み器を支援するようにコートを独自化することができます。

(訳補)上記デバイス名は原書改訂時点の量産デバイスだけを対象とし、打ち切り製品などは含まれません。

## 2. 即時開始の情報

本章は応用コードを変更または独自化する必要が全くない場合に、いきなり素早く動かすのに必要な段階を記述します。

avrosp.exe実行ファイルはAVROSPを使うのに必要とされる唯一のファイルです。それはこの応用記述と共に来るavr911.zipファイル内に含まれます。ZIPファイルは完全なソース コードとAVR Studioインストールからのデバイス記述ファイルの複製も含みます。

新しいディレクトリへ実行可能ファイルを複写してPATH環境変数へそのディレクトリ名を追加してください。Atmel AVR Studioのインストールを望まない場合、(元ファイルの上書きからキャッシュされたファイルを保護するために)副ディレクトリへXMLファイルを複写し、PATHへそれも追加してください。今や全ては使用準備が整っているべきです。

注: 通信ポート設定(ボーレート、パリティ制御など)はAVROSPを使う前に手動で設定されなければなりません。例えば、115200bps、パリティ制御なし、8ビット データを持つCOM1を通して通信するブートローダとでAVROSPを使うには、以下のDOS命令を動かしてください。

mode com1 baud=115200 parity=n data=8

## 3. コマント 行構文

全てのパラメータは-、1つ以上の文字、そして多数の任意選択値で始まらなければなりません。-、文字または任意選択値の間に空白は有ることができません。パラメータの順番は重要ではありません。パラメータがかち合う場合、例えば、通信に対してCOM1とCOM2の両方を選択する場合、常に最後のパラメータが勘定されます。支援されるコマント、行パラメータは表3-1.で一覧にされます。



## 表3-1. コマント・行パラメータ

ハ <sup>°</sup> ラメータ	説明			
-d〈名前〉	デバイス名。デバイスをプログラミングする時に加えられなければなりません。			
-if〈入力ファイル〉	フラッシュ入力ファイル名。フラッシュ メモリの書き込みと検証に必要。ファイル形式はIntel拡張HEXです。			
-ie<入力ファイル>	EEPROM入力ファイル名。EEPROMの書き込みと検証に必要。ファイル形式はIntel拡張HEXです。			
-of<出力ファイル>	フラッシュ出力ファイル名。フラッシュ メモリの読み出しに必要。ファイル形式はIntel拡張HEXです。			
-oe<出力ファイル>	EEPROM出力ファイル名。EEPROMの読み出しに必要。ファイル形式はIntel拡張HEXです。			
-s	識票バイ読み込み。			
-O<アドレス>	デバイスから発振校正バイト読み込み。 <mark>アドレス</mark> は任意選択。			
-O#< <b>値</b> >	使用者定義発振校正値。-O<アドレス>でデバイスから読む代わりに独自校正値を提供するのにこれを使ってください。			
-Sf<アドレス>	発振校正バイトをフラッシュ メモリに書きます。 <mark>アドレス</mark> はバイト アドレスです。			
-Se〈アト・レス〉	発振校正バイトをEEPROMに書きます。 <mark>アドレス</mark> はバイト アドレスです。			
-е	デバイス消去。 デバイスは他のどんなプログラミング処理にも先立って消去されます。			
-p <t></t>	デバイス書き込み。tをフラッシュに対してf、EEPROMに対してe、両方に対してbを設定してください。対応する入力ファイルが必要です。			
-r <t></t>	デバイス読み出し。tをフラッシュに対してf、EEPROMに対してe、両方に対してbを設定してください。対応する出力ファイルが必要です。			
-v <t></t>	デバイス検証。tをフラッシュに対してf、EEPROMに対してe、両方に対してbを設定。-p⟨t⟩と共にまたはこれだけで使うことができます。対応する入力ファイルが必要です。			
-l<値>	施錠バイト設定。値は8ビットの16進値です。			
-L<値>	施錠バイト検証。値は対照して検証するための8ビットの16進値です。			
-у	施錠バイト読み返し。			
-f<値>	ヒューズバイト設定。 値は上位と下位のヒューズバイト用の設定を記述する16ビットの16進値です。			
-E<値>	拡張ヒューズバイト設定。値は拡張ヒューズバイト設定を記述する8ビットの16進値です。			
-F<値>	ヒューズバイト検証。値は対照して検証するための16ビットの16進値です。			
-G<値>	拡張ヒューズバイト検証。値は対照して検証するための8ビットの16進値です。			
-q	ヒューズバイト読み返し。			
-x<値>	値(00~FF)で未指定位置を満たす。既定は入力ファイルで指定されない位置を書かないことです。			
-af<開始>,<終了>	フラッシュアトレス範囲。操作のアトレス範囲を指定します。既定はフラッシュ全体です。16進でのバイトアトレスです。			
-ae<開始>,<終了>	EEPROMアドレス範囲。操作のアドレス範囲を指定します。既定はEEPROM全体です。16進でのバイト アドレスです。			
-c<ホ°ート>	COM1~COM8の通信ポート選択。このパラメータが省略された場合、プログラムは書き込み器に関してCOMポートを走査します。			
-b <t> 取り付けた書き込み器の改訂番号取得。tをハードウェアに対してh、ソフトウェアに対してsを設定。</t>				
-g	静寂動作。画面に全く出力しません。			
-z	進捗指示部なし。例えば、記録目的のためにファイルにパイプ出力する場合に指示部に使われる文字を避けるためにこの任意選択を使ってください。			
-Y<アドレス>	ATtiny4/5/9/10/20/40デバイスの内部RC発振器校正に使用。AVR057応用記述を参照してください。			
-h	ヘルプ情報(他の全ての設定を無効化)。			

いくつかの例は以下のとおりです。

avrosp -dATmega128 -pf -vf -ifprogram.hex -e

上の例はAtmel ATmega128ディイスに取り付けるため、最初にメモリ内容全体を消去してその後にprogram.hexに含まれるデータを書いて検証します。

avrosp -dATmega32 -re -oedump.hex -ae0,ff -cCOM2

上の例はAtmel ATmega32のEEROMの最初の256小小をdump.hexファイルに読みます。COM2だけが使われます。

avrosp -dATmega64 -0#a0 -Se0 -1c0

上の例は独自の発振校正値の\$A0をEEPROMアドレスの\$0内に書いてその後に施錠ビットに\$C0を書くことによってAtmel ATmega64のメモリを保護します。

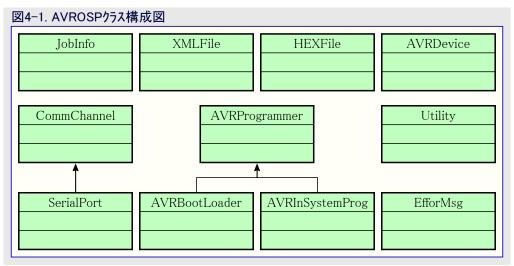
**注**: ヒューズ ビットのプログラミング時、ビット模様はデバイスに対して有効なヒューズ設定かを検査されません。これが操作不能にし得るため、 無効なヒュース、設定を書かないように注意が払われるべきです。高電圧プログラミングだけがこのような状況から回復するための方法 になり得ます。



## 4. 実装

本章は読者がオブジェクト志向プログラミングの概念と特にC++プログラミング言語の或る程度の知識を持つと仮定します。

ソース コードは使用者が応用を変更や強化して彼らがしたいようにそれを再分配することができることを意味する、常に自由です。フリーソフトウェアのより多くの情報は以下のURL:http://www.gnu.org/philosophy/free-sw.htmlで入手可能です。



最上部レヘールの作業の殆どはJobInfoクラスでカプセル化されます。それはXMLとHEXのファイルの読み書きとデハーイス記述ファイルからデハーイス情報を抽出するために、XMLFile、HEXFile、それとAVRDeviceのクラスのオブジェクトを使います。

応用全体を通してUtilityとErrorMsgの2つのヘルパー クラスが使われます。

書き込み器と通信するJobInfoの部分は使う通信チャネルの種類が何かを知る必要はありません。それは命令行を復号して必要とされる派生クラス、例えば、SerialPortクラスのインスタンスを作成します。コードの残りは単に標準化されたCommChannel親クラスを通して動きます。現在、PCのCOMポート用のクラスだけが実装されますが、例えば、USBやTCP/IPの通信を使うためにCommChannel基底クラスから特殊化したクラスを引き出し、命令行解析部にこのチャネル形式に対する検査を追加することができます。

同じ方法が書き込み器形式に使われます。書き込み器上で操作するコードはどの形式の書き込み器が取り付けられているかを知る必要がありません。JobInfoクラスは書き込み器ID文字列を取得して特定の書き込み器に対して適切なオブジェ外を作成します。コードの残りは標準化されたAVRProgrammerインターフェースを通して操作します。現在、Atmel AVR109応用記述で記述されるブートロータ。とAtmel AVR910応用記述で記述される実装書き込み器用のクラスだけが実装されます。けれども、AVRProgrammer基底クラスからあなた自身の特殊化した書き込み器を引き出して、JobInfoのID文字列復号部分でそれに対する検査を追加することができます。

この設計は応用を非常に柔軟にします。他の通信チャネルと書き込み器形式での将来の拡張は容易な作業です。

## 4.1. クラス説明

公開インターフェース メソッドだけがここで記述されます。読者は様々なクラスの内部動作の詳細な情報について注釈されたコードを参照すべきです。各クラスはクラスの目的に対する簡単な紹介で記述され、その後にそれの公開メソッドの各々が戻り形式、目的パラメータで記述されます。

### **AVRDevice**

このクラスはメモリの大きさと識票バイトのような、現在プログラミングされたデバイスに関連したパラメータ用のコンテナを提供します。このクラスは Atmel AVR Studioインストールからデバイス情報を取得するための機能も含みます。

#### **AVRDevice**

これはこのクラスに対するコンストラクタです。これは、それから情報を取得するためのデバイスの名前である、1つの文字列パラメータを取ります。このパラメータは自動的に取得されません。クラスはAVR Studioに関する情報を読むためのメソッドを提供しますが、派生クラスはこの情報を得る他の方法を実装することができます。

## ~AVRDevice

これはこのクラスに対するデストラクタです。これは現在何の機能も持たず、将来の拡張に対する単なる代替物です。

### readParametersFromAVRStudio

これは必要なXMLファイルに関して、現在のディレクトリ、応用のホームディレクトリ、PATH環境変数でのディレクトリ、それと利用可能ならばAVR Studioインストールを検索します。AVR Studioインストールのハプスを得るために、Windows®のレジストリ データヘースは"HKEY\_LOCAL\_MACHINE ¥Software¥Atmel¥AVRTools¥AVRToolsPath"と名付けられた鍵に関して問われます。メソットはその後にXMLファイルを解析して必要な情報を取得します。ファイルが見つからない、またはファイルが異常を含む場合、例外が投じられます。メソットはハプラメータとして検索ハプスの一覧を取り、値を返しません。



#### getFlashSize

これはフラッシュ メモリ容量パラメータのためのアクセス メソッドです。これはパラメータを取らず、フラッシュ バイト数を示すlong値を返します。

#### getEEPROMSize

これはEEPROM容量パラメータのためのアクセスメソットです。これはパラメータを取らず、EEPROMバイ数を示すlong値を返します。

#### getPageSize

これはフラッシュ ヘージ 容量ハーラメータのためのアクセス メソットです。これはフラッシュ ヘージ を持つAVRデバイスに対してだけ有効です。他のデバイスは一1の値を返します。メソットはハーラメータを取らず、各フラッシュ ヘージ内のバイト数を示すlong値を返します。

### getFuseStatus

これはデバイスがヒュース ビットを持つかを調べるためのアクセス メソッドです。これはパラメータを取らず、XMLファイル内に"FUSE"項目があればtrueを、さもなければfalseを返します。

## getXFuseStatus

これはデバイスが拡張ヒューズビットを持つかを調べるためのアクセス メソッドです。これはパラメータを取らず、デバイスが拡張ヒューズを持つならばtrueを、さもなければfalseを返します。

## getSignature

これはデバイスに関する識票バイトを取得するためのアクセスメソットです。これが実際のデバイスから読んだ識票バイトではなく、XMLファイルから読んだ識票であることに注意してください。このメソットはパラメータとして3つのlongポインタを取り、値を返しません。識票バイトはパラメータによって指示された変数に複写されます。どれかのポインタがnullポインタの場合に例外が投じられます。

## **AVRProgrammer**

このクラスは指定AVR書き込み器、例えば、ブートローダまたは実装書き込み器用のインスタンスを実装するための枠組みを提供する抽象クラスです。殆ど全てのメソッドは仮想且つ空で、派生クラスによって多重定義されなければなりません。書き込み器は標準化されたバイト志向の通信チャネルを通して動き、そしてそれはこのクラスのインスタンスを作成する時に提供されなければなりません。

## **AVRProgrammer**

これはこのクラスに対するコンストラクタです。これはCommChannelオブジェクトへのポインタである、1つのパラメーータを取ります。これは後で実際の書き込み器との通信に使われるチャネルです。通信チャネルにnullポインタが提供される場合に例外が投じられます。

### ~AVRProgrammer

これはこのクラスに対するデストラクタです。これは現在何の機能も持たず、将来の拡張に対する単なる代替物です。

## readProgrammerID

これは接続された書き込み器のID文字列を読むための静的メソッドです。このメソッドはCommChannelオブジェクトへのポインタである、この メソッドの唯一のパラメータで供給された通信チャネルを通して書き込み器へ'S'を送ります。どれが作成する派生書き込み器クラスかを決めるのにこのメソッドを使ってください。このメソッドは書き込み器の7文字のID文字列を返します。通信チャネルにnullポインタが提供される、または通信中に異常が起きた場合に例外が投じられます。

## setPagesize

これは書き込み器のフラッシュページ容量情報のためのアクセスメソットです。これはどのフラッシュ操作にも先立って使われなければなりません。このメソットはバイトでのフラッシュページ容量である、1つのlongパラメータを取り、値を返しません。

### enterProgorammingMode

このメソッドは仮想でこの抽象基底クラスで実装されません。これはプログラミング動作形態に入ることを取り付けた書き込み器に告げるべきです。このメソッドはパラメータを取らず、この操作が書き込み器によって支援される場合にtrueを、さもなければfalseを返します。何か通信異常が起きた場合に例外が投じられるべきです。

## leaveProgorammingMode

このメソッドは仮想でこの抽象基底クラスで実装されません。これはプログラミング動作形態を抜け出すことを取り付けた書き込み器に告げるべきです。このメソッドはパラメーータを取らず、この操作が書き込み器によって支援される場合にtrueを、さもなければfalseを返します。何か通信異常が起きた場合に例外が投じられるべきです。

### chipErase

このメソッドは仮想でこの抽象基底クラスで実装されません。これは取り付けたデバイスの内容を消去することを取り付けた書き込み器に告げるべきです。このメソッドはパラメータを取らず、この操作が書き込み器によって支援される場合にtrueを、さもなければfalseを返します。何か通信異常が起きた場合に例外が投じられるべきです。



### RC Calibrate

このメソッドは仮想でこの抽象基底クラスで実装されません。これはAtmel ATtiny4/5/9/10/20/40デバイスの内部RC発振器を校正することを取り付けた書き込み器に告げるべきです。このメソッドはパラメータを取らず、書き込み器によって送られた校正値、さもなければ0を返します。Atmel AVR057応用記述を参照してください。

#### readOSCCAL

このメソッドは仮想でこの抽象基底クラスで実装されません。これは取り付けたデバイスから発振校正バイトの1つを読むべきです。このメソッドはどのOSCCAL値を読むかを指示するlongと値が複写されるべき変数へのlongポインタの2つのパラメータを取ります。このメソッドはこの操作が書き込み器によって支援される場合にtrueを、さもなければfalseを返します。何か通信異常が起こる、またはnullポインタが提供される場合に例外が投じられるべきです。

#### readSignature

このメソッドは仮想でこの抽象基底クラスで実装されません。これは取り付けたデバイスから識票バイトを読むべきです。このメソッドは値が複写されるべき3つの変数へのlongポインタの3つのパラメータを取ります。このメソッドはこの操作が書き込み器によって支援される場合にtrueを、さもなければfalseを返します。何か通信異常が起こる、またはnullポインタが提供される場合に例外が投じられるべきです。

## checkSignature

このメソッドは仮想でこの抽象基底クラスで実装されません。これは取り付けたデバイスと対照して供給された識票バイトを検査すべきです。このメソッドは検査されるべき識票を含む3つlongパラメーータである、3つのパラメーータを取ります。このメソッドはこの操作が書き込み器によって支援される場合にtrueを、さもなければfalseを返します。何か通信異常が起こる、または供給された識票が取り付けたデバイスの識票と一致しない場合に例外が投じられるべきです。

### writeFlashByte

このメソッドは仮想でこの抽象基底クラスで実装されません。これは取り付けたデバイスのフラッシュメモリにバイトを書くべきです。このメソッドは フラッシュのバイト アドレスを示すlongと書くためのバイト値を含むlongの2つのパラメータを取ります。このメソッドはこの操作が書き込み器によって支援される場合にtrueを、さもなければfalseを返します。何か通信異常が起こる場合に例外が投じられるべきです。

#### writeEEPROMByte

このメソッドは仮想でこの抽象基底クラスで実装されません。これは取り付けたデバイスのEEPROMにバイトを書くべきです。このメソッドはEE PROMのバイト アドレスを示すlongと書くためのバイト値を含むlongの2つのパラメータを取ります。このメソッドはこの操作が書き込み器によって支援される場合にtrueを、さもなければfalseを返します。何か通信異常が起こる場合に例外が投じられるべきです。

## writeFlash

このメソッドは仮想でこの抽象基底クラスで実装されません。これは供給されたHEXファイル オブジェクトの内容を取り付けたデバイスのフラッシュメモリに書くべきです。このメソッドは必要とされるHEXFileオブジェクトへのポインタである1つのパラメータを取ります。このメソッドはこの操作が書き込み器によって支援される場合にtrueを、さもなければfalseを返します。何か通信異常が起こる、またはnullポインタが提供される場合に例外が投じられるべきです。

## readFlash

このメソッドは仮想でこの抽象基底クラスで実装されません。これは取り付けたデバイスのフラッシュ メモリから、供給されたHEXファイル オブジェ クト内にデータを読むべきです。このメソッドは必要とされるHEXFileオブジェクトへのポインタである1つのパラメータを取ります。このメソッドはこの操作が書き込み器によって支援される場合にtrueを、さもなければfalseを返します。何か通信異常が起こる、またはnullポインタが提供される場合に例外が投じられるべきです。

## writeEEPROM

このメソッドは仮想でこの抽象基底クラスで実装されません。これは供給されたHEXファイル オブジェクトの内容を取り付けたデバイスのEEPR OMに書くべきです。このメソッドは必要とされるHEXFileオブジェクトへのポインタである1つのパラメータを取ります。このメソッドはこの操作が書き込み器によって支援される場合にtrueを、さもなければfalseを返します。何か通信異常が起こる、またはnullポインタが提供される場合に例外が投じられるべきです。

## readEEPROM

このメソッドは仮想でこの抽象基底クラスで実装されません。これは取り付けたデバイスのEEPROMから、供給されたHEXファイル オブジェクト 内にデータを読むべきです。このメソッドは必要とされるHEXFileオブジェクトへのポインタである1つのパラメータを取ります。このメソッドはこの操作が書き込み器によって支援される場合にtrueを、さもなければfalseを返します。何か通信異常が起こる、またはnullポインタが提供される場合に例外が投じられるべきです。

## writeLockBits

このメソッドは仮想でこの抽象基底クラスで実装されません。これは取り付けたデバイスの施錠ビットを供給された値に設定すべきです。このメソッドは望む施錠ビットを含むlongの1つのパラメータを取ります。このメソッドはこの操作が書き込み器によって支援される場合にtrue を、さもなければfalseを返します。何か通信異常が起こる場合に例外が投じられるべきです。



### readLockBits

このメソッドは仮想でこの抽象基底クラスで実装されません。これは取り付けたデバイスの施錠ビットを読むべきです。このメソッドは施錠ビットが複写されるべきlongへのポインタの1つのパラメータを取ります。このメソッドはこの操作が書き込み器によって支援される場合にtrueを、さもなければfalseを返します。何か通信異常が起こる、またはnullポインタが提供される場合に例外が投じられるべきです。

#### writeFuseBits

このメソッドは仮想でこの抽象基底クラスで実装されません。これは取り付けたデバイスのヒューズ ビット(下位と上位の両バイト)を供給された値に設定すべきです。望むヒューズ値を含むlongの1つのパラメータを取ります。このメソッドはこの操作が書き込み器によって支援される場合にtrueを、さもなければfalseを返します。何か通信異常が起こる場合に例外が投じられるべきです。

### readFuseBits

このメソッドは仮想でこの抽象基底クラスで実装されません。これは取り付けたデバイスのヒューズ ビット(下位と上位の両方のバイト)を読むべきです。このメソッドは拡張ヒューズ ビットが複写されるべきlongへのポインタの1つのパラメータを取ります。このメソッドはこの操作が書き込み器によって支援される場合にtrueを、さもなければfalseを返します。何か通信異常が起こる、またはnullポインタが提供される場合に例外が投じられるべきです。

#### writeExtendedFuseBits

このメソッドは仮想でこの抽象基底クラスで実装されません。これは取り付けたデバイスの拡張ヒューズビットを供給された値に設定すべきです。望む拡張ヒューズ値を含むlongの1つのパラメータを取ります。このメソッドはこの操作が書き込み器によって支援される場合にtrueを、さもなければfalseを返します。何か通信異常が起こる場合に例外が投じられるべきです。

## readExtendedFuseBits

このメソッドは仮想でこの抽象基底クラスで実装されません。これは取り付けたデバイスの拡張ヒューズビットを読むべきです。このメソッドはヒューズビットが複写されるべきlongへのポインタの1つのパラメータを取ります。このメソッドはこの操作が書き込み器によって支援される場合にtrueを、さもなければfalseを返します。何か通信異常が起こる、またはnullポインタが提供される場合に例外が投じられるべきです。

## programmerSoftwareVersion

このメソッドは仮想でこの抽象基底クラスで実装されません。これは書き込み器のソフトウェア版番号を読むべきです。このメソッドは主と副の版番号が複写されるべき変数への2つのポインタである、2つのパラメータを取ります。このメソッドはこの操作が書き込み器によって支援される場合にtrueを、さもなければfalseを返します。何か通信異常が起こる、またはnullポインタが提供される場合に例外が投じられるべきです。

## programmerHardwareVersion

このメソッドは仮想でこの抽象基底クラスで実装されません。これは書き込み器のハードウェア版番号を読むべきです。このメソッドは主と副の版番号が複写されるべき変数への2つのポインタである、2つのパラメータを取ります。このメソッドはこの操作が書き込み器によって支援される場合にtrueを、さもなければfalseを返します。何か通信異常が起こる、またはnullポインタが提供される場合に例外が投じられるべきです。

## AVRBootloader

これはAVRProgrammer基底クラスから派生したクラスです。これはAtmel AVR109応用記述で記述されるブートローダ・応用に対する標準インターフェースを提供します。これはそれの基底クラスから全ての仮想メソットを無効にし、等価パラメータを持つコンストラクタを提供します。

### **AVRInSystemProg**

これはAVRProgrammer基底クラスから派生したクラスです。これはAtmel AVR910応用記述で記述される実装書き込み器応用に対する標準インターフェースを提供します。これはそれの基底クラスから全ての仮想メソットを無効にし、等価パッフメータを持つコンストラクタを提供します。

## CommChannel

これはバイボーでの通信チャネルのための枠組みを提供する抽象クラスです。全てのメソッドが仮想且つ空で派生クラスによって多重定義されなければなりません。

## ~CommChannel

これはこのクラスに対するデストラクタです。これは現在何の機能も持たず、将来の拡張に対する単なる代替物です。

## openChannel

このメソッドは通信チャネルを開くために必要な操作を実行すべきです。これは常にどの通信にも先立って呼ばれるべきです。このメソッドはパラメータを取らず、値を返しません。何か異常が起きた場合に例外が投じられるべきです。

## closeChannel

このメソッドは通信チャネルを閉じるために必要な操作を実行すべきです。これは常に全ての通信が終了された時に呼ばれるべきです。このメソッドはパラメータを取らず、値を返しません。何か異常が起きた場合に例外が投じられるべきです。



#### sendByte

このメソッドは通信チャネルにバイト送るべきです。このメソッドは送られるべきバイトを含むlongの1つのパラメータを取ります。このメソッドは値を返しません。何か通信異常が起こる、またはチャネルが開かれていない場合に例外が投じられるべきです。

#### getByte

このメソッドは待機して通信チャネルからバイトを受け取るべきです。このメソッドはパラメータを取らず、受信したバイトを含むlongを返します。何か通信異常が起こる、またはチャネルが開かれていない場合に例外が投じられるべきです。

#### flushTX

このメソッドは送信緩衝部を破棄するべきです。このメソッドはパラメータを取らず、値を返しません。何か通信異常が起こる、またはチャネルが開かれていない場合に例外が投じられるべきです。

#### flushRX

このメソッドは受信緩衝部を破棄するべきです。このメソッドはパラメータを取らず、値を返しません。何か通信異常が起こる、またはチャネルが開かれていない場合に例外が投じられるべきです。

## sendMultiple

このメソッドは通信チャネルにバイトの配列を送るべきです。このメソッドは配列内の最初のunsigned charへのポインタとバイトでの配列の大きさを示すlongの2つのパラメータを取ります。このメソッドは値を返しません。何か通信異常が起こる、またはチャネルが開かれていない場合に例外が投じられるべきです。

## SerialPort

これはCommChannel基底クラスから派生したクラスです。これは標準PC COMポートに対して標準通信チャネル インターフェースを提供します。これはそれの基底クラスからの全ての仮想メソットを無効にし、それ自身の特有のコンストラクタを持ちます。

#### SerialPort

これはこのクラスに対するコンストラクタです。これはポートを初期化しますが、通信チャネルを開きません。このコンストラクタはCOMポート番号(1~8)を含むlongと秒での通信時間超過制限を含むlongの2つのパラメータを取ります。例外が投じられるのは無効なポート番号または時間超過値が提供される場合です。

#### **HEXFile**

これはIntel拡張HEXファイルの読み書きに関する基本的な機能を提供するクラスです。これは使われるべきメモリ範囲を定義するためのメソッドも持ちます。これはAVRメモリの部分だけを読み書きするのに有用です。

#### **HEXFlile**

これはこのクラスのコンストラクタです。これは必要とされる最大データ緩衝部容量を示すlongと緩衝部を初期化する時に使われるべき既定 バイト値を含むlongの2つのパラメータを取ります。充分なメモリが利用可能でない場合に例外が投じられます。

## ~HEXFlile

これはこのクラスに対するデストラクタです。これは前に割り当てられた全てのメモリを割り当て解除します。

#### readFile

このメソッドはHEXファイルからデータを読みます。このメソッドはHEXファイル名の1つのパラメータを取り、値を返しません。何かファイル アクセス異常が起こる、またはファイル形式が無効の場合に例外が投じられます。

#### writeFile

このメソッドはHEXファイルにデータを書きます。このメソッドは必要とされるHEXFileオブジェクトへのポインタである1つのパラメータを取ります。このメソッドはHEXファイル名の1つのパラメータを取り、値を返しません。何かファイル アクセス異常が起こる場合に例外が投じられます。

### setUsedRange

このメソッドはメモリ範囲指示子を上書きします。これは読み書き操作に対して範囲を制限するのに使うことができます。このメソッドは各々、新しい開始と終了の境界を含む2つのlongである、2つのパラメータを取ります。このメソッドは値を返しません。与えられた範囲が無効の場合に例外が投じられます。

## clearAll

このメソッドはデータ緩衝部全体を望むバイト値に設定します。このメソッドは望むバイト値を含むlongの1つのパラメータを取り、値を返しません。

#### getRangeStart

これは現在の範囲の開始アドレスのためのアクセス メソッドです。このメソッドはパラメータを取らず、開始アドレスを返します。

#### getRangeEnd

これは現在の範囲の終了アドレスのためのアクセス メソッドです。このメソッドはパラメータを取らず、終了アドレスを返します。



#### getData

これは緩衝部内のデータのためのアクセス メソッドです。このメソッドはバイト アドレスを含むlongの1つのパラメーータを取り、バイト値を含むlongを返します。アドレスが正当な範囲外の場合に例外が投じられます。

#### setData

これは緩衝部にデータを設定するためのアクセス メソットです。これはバイトアドレスを含むlongとバイト値を含むlongの2つのパラメータを取ります。アドレスが正当な範囲外の場合に例外が投じられます。

#### getSize

これは緩衝部容量を取得するためのアクセスメソットです。このメソット、はパラメータを取らず、ハイトでの緩衝部容量を含むlongを返します。

### **XMLFile**

このクラスはAtmel AVR Studioと共にやって来るAVRデバイス記述ファイルを読むための簡単なXML解析部を提供します。これは標準的なXML解析に関して他のプロジェクトでも使うことができます。このクラスは例えそのようなタグに出会った場合で異常が全く生成されなくても、タグの内側の属性を支援しないことに注意してください。属性は単純に無視されます。このクラスはXMLファイル全体を読んで含まれた情報からメモリ内在木構造を構築します。

### **XMLFlile**

これはこのクラスに対するコンストラクタです。これは解析されるべきXMLファイル名の1つの文字列パラメータを取ります。このコンストラクタは直ちにファイルを読み、故に例外が投じられない場合、コンストラクタ終了時にXML木構造が構築されて準備が整います。

## ~XMLFlile

これはこのクラスに対するデストラクタです。これはメモリ内在XML木構造用に割り当てられた全てのメモリを割り当て解除します。

#### exists

このメソッドは与えられたパスで節(ノード)が存在するかを調べます。このメソッドは節名を含む完全なパスの1つの文字列パラメータを取り、 節のstring値を返します。 節が見つからない場合に例外が投じられます。

#### print

このメソッドは完全なXML木構造の内容を短い形式で出力します。このメソッドは元々デバッグ目的用に実装されました。これはパラメータを取らず、値を返しません。

## JobInfo

これは命令行パラメータから抽出した全ての情報を保持するクラスです。このクラスは必要な操作を実行するための機能も含みます。

## JobInfo

これはこのクラスに対するコンストラクタです。これは全ての情報を既定値に初期化します。

### parseCommandline

このメソッドは命令行パラメータを解析します。これはmain()関数から良く知っているint argcとchar \*argv[]の2つのパラメータを取ります。このメソッドはパラメータを返しません。何か無効なパラメータに出会う場合に例外が投じられます。

## doJob

このメソッドは命令行パラメータから抽出された全ての作業を完全に満たすのに必要な全ての作業を実行します。これは必要とされる通信チャネルと書き込み器オブジェクトの作成も処理します。このメソッドはパラメータを取らず、値を返しません。何か異常が起きる場合に例外が投じられます。

## Utility

このクラスは度々使われる関数に対するコンテナと名前空間として扱います。それはソース ファイルでインスタンスを作成され、ヘッダ ファイルで提供されるUtilオブジェクトへの外部参照です。これは特に記録と進捗のメッセージ、それと静寂操作許可に使われます。

#### Utilty

これはこのクラスに対するコンストラクタです。これはパラメータを取りません。このコンストラクラは記録と進捗の両メッセージを許可するために内部の記録と進捗の状態を初期化します。

#### ~Utility

これはこのクラスに対するデストラクタです。これは現在何の機能も持たず、将来の拡張に対する単なる代替物です。

## muteLog

このメソッドは画面での表示から更なる全ての記録メッセージを防ぎます。これはパラメータを取らず、値を返しません。

### muteProgress

このメソッドは画面での表示から更なる全ての進捗メッセージを防ぎます。これはパラメータを取らず、値を返しません。



## log

このメソッドは閉鎖(ミュート)されていなければ、画面に記録形式のメッセージを出力します。このメソッドはメッセージ文字列の1つのパラメータを取ります。このメソッドは値を返しません。

### progress

このメソッドは閉鎖(ミュート)されていなければ、画面に進捗形式のメッセージを出力します。このメソッドはメッセージ文字列の1つのパラメーータを取ります。このメソッドは値を返しません。

#### convertHex

このメソッドは16進文字列を数値に変換します。このメソッドは文字列の1つのパラメータを取り、変換された値を含むlongを返します。何か変換異常が起こる場合に例外が投じられます。

## convertLong

このメソッドは指定された基数を用いて数値を文字列に変換します。このメソッドは変換されるべき数値を含むlongと使われるべき望む基数を含むlongの2つのパラメーータを取ります。

## getRegistryValue

このメソッドはWindowsのレジストリ データベースから値を取得します。このメソッドはレジストリ鍵のパスを含む文字列と鍵名を含む文字列の2つのパラメータを取ります。このメソッドは取得した値を含む文字列を返します。データベース操作中に何か異常が起きる場合に例外が投じられます。

### **ErrorMsg**

このクラスは例外として投じられるべき異常メッセージに対するコンテナとして扱います。

#### ErrorMsg

これはこのクラスに対するコンストラクタです。これは異常メッセージ文字列の1つのパラメータを取ります。

### ~ErrorMsg

これはこのクラスに対するデストラクタです。これは現在何の機能も持たず、将来の拡張に対する単なる代替物です。

#### What

これは異常メッセージ文字列のためのアクセスメソットです。これはパラメータを取らず、異常メッセージの複製を返します。

## 5. 改訂履歴

文書改訂	日付	注釈
2568A	2004年7月	初版文書公開
2568B	2012年10月	新雛形といくつかの些細な修正。改訂Aで言及していた打ち切り製品を削除。





## Enabling Unlimited Possibilities®

## **Atmel Corporation**

1600 Technology Drive San Jose, CA 95110 USA TEL (+1)(408) 441-0311

FAX (+1)(408) 487-2600

www.atmel.com

## Atmel Asia Limited

Unit 01-5 & 16, 19F BEA Tower, Millennium City 5 418 Kwun Tong Road Kwun Tong, Kowloon HONG KONG TEL (+852) 2245-6100

FAX (+852) 2722-1369

## Atmel Munich GmbH

Business Campus Parking 4 D-85748 Garching b. Munich GERMANY TEL (+49) 89-31970-0 FAX (+49) 89-3194621

## Atmel Japan G.K.

141-0032 東京都品川区 大崎1-6-4 新大崎勧業ピル 16F アトメル ジャパン合同会社 TEL (+81)(3)-6417-0300 FAX (+81)(3)-6417-0370

## © **2012** Atmel Corporation. 不許複製 / 改訂:2568B-AVR-10/2012

Atmel®、Atmelロゴとそれらの組み合わせ、AVR®、AVR Studio®、Enabling Unlimited Possibilities®とその他はAtmel Corporationの登録商標または商標またはその付属物です。Windows®は米国またはその他の国に於いてMicrosoft Corporationの登録商標です。他の用語と製品名は一般的に他の商標です。

お断り:本資料内の情報はAtmel製品と関連して提供されています。本資料またはAtmel製品の販売と関連して承諾される何れの知的所有権も禁反言あるいはその逆によって明示的または暗示的に承諾されるものではありません。Atmelのウェブサイに位置する販売の条件とAtmelの定義での詳しい説明を除いて、商品性、特定目的に関する適合性、または適法性の暗黙保証に制限せず、Atmelはそれらを含むその製品に関連する暗示的、明示的または法令による如何なる保証も否認し、何ら責任がないと認識します。たとえるtmelがそのような損害賠償の可能性を進言されたとしても、本資料を使用できない、または使用以外で発生する(情報の損失、事業中断、または利益と損失に関する制限なしの損害賠償を含み)直接、間接、必然、偶然、特別、または付随して起こる如何なる損害賠償に対しても決してAtmelに責任がないでしょう。Atmelは本資料の内容の正確さまたは完全性に関して断言または保証を行わず、予告なしでいつでも製品内容と仕様の変更を行う権利を保留します。Atmelはここに含まれた情報を更新することに対してどんな公約も行いません。特に別の方法で提供されなければ、Atmel製品は車載応用に対して適当ではなく、使用されるべきではありません。Atmel製品は延命または生命維持を意図した応用での部品としての使用に対して意図、認定、または保証されません。

## © HERO 2021.

本応用記述はAtmelのAVR911応用記述(doc2568.pdf Rev.2568B-10/2012)の翻訳日本語版です。日本語では不自然となる重複する形容表現は省略されている場合があります。日本語では難解となる表現は大幅に意訳されている部分もあります。必要に応じて一部加筆されています。頁割の変更により、原本より頁数が少なくなっています。

必要と思われる部分には()内に英語表記や略称などを残す形で表記しています。

青字の部分はリンクとなっています。一般的に赤字の0,1は論理0,1を表します。その他の赤字は重要な部分を表します。