

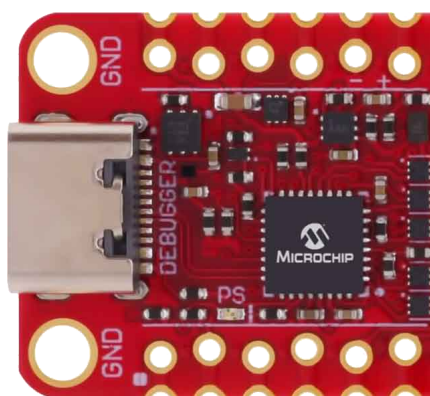
序文

Microchip NanoデバッガはMicrochipと様々な協力社によって作られた入門向け開発キットで使われる費用対効果が高い書き込み器/デバッガ解決策です。それらの最も注目しているのがCuriosity Nano基盤です。

Nanoデバッガは空間と費用が制限された開発基板とツールで必要とされる簡潔性と多用途性の独特な調和を提供します。

この文書について

このNanoデバッガ手引書はMicrochipと協力社の様々な開発基板で見つけることができるNanoデバッガに対する一般的な使用者の手引きです。Nanoデバッガを利用するデバッガや開発基板を使う場合、この文書はその製品の使用者手引きのデバッガ固有部分を補完または置換します。



本書は一般の方々の便宜のため有志により作成されたもので、Microchip社とは無関係であることを御承知ください。しおりの[はじめに]での内容にご注意ください。

目次	
序文	1
1. 使用事例	3
2. 能力	4
2.1. 特徴	4
2.2. 目的対象デバイス	4
3. NanoデバッグUSBインターフェース	6
4. CMSIS-DAPデバッグインターフェース	7
5. 仮想シリアルポート (CDC)	8
5.1. 概要	8
5.2. オペレーティングシステム支援	8
5.3. 制限	8
5.4. 合図	8
5.5. 高度な使い方	9
6. 大容量記憶装置	11
6.1. 大容量記憶装置実装	11
6.2. ヒューズ/構成設定のバイト/語	11
6.3. ドラッグ&ドロップ書き込みの制限	12
6.4. 特殊命令	12
6.5. UF2形式を使うドラッグ&ドロップ書き込み	12
7. データ中継器インターフェース (DGI)	14
7.1. デバッグGPIO	14
7.2. 時刻印	14
8. 基板制御器機能	15
8.1. 電圧監視部	15
8.2. 電圧制御	15
8.3. 電圧OFFピン (VOFF)	16
8.4. 電圧制御異常	16
8.5. IDシステム	17
9. デバッグ構成設定	18
9.1. 基板構成設定	18
9.2. デバイス構成設定	20
9.3. デバッグ構成設定の変更	23
10. ツールとIDE	25
10.1. 協力社収益活動協調体制	25
10.2. VS Code用MPLAB [®] ツール	25
10.3. MPLABデータ可視器の使用	26
10.4. キット ウィンドウ表示部	26
10.5. MPLAB X	27
10.6. Microchip Studio	29
10.7. Nanoデバッグキットと他のハードウェア ツール使用	30
10.8. USBドライバ	30
11. Pythonツール	31
11.1. pydebuggerupgrade	31
11.2. pykitinfo	31
11.3. pyedbglb	31
11.4. pymcuprog	32
11.5. pydebuggerconfig	33
11.6. pycmsisdapswitcher	33
11.7. pykitcommander	34
12. ピン配置参照基準	35
13. Nanoデバッグファームウェア	36
13.1. ファームウェア一括	36
13.2. 改訂履歴	36
14. 文書改訂履歴	38
Microchip情報	39
商標	39
法的通知	39
Microchipデバイスコード保護機能	39
製品頁リンク	40

1. 使用事例

Nanoデバuggは多くの方法で使うことができます。ここはいくつかの例です。

Curiosity Nano MCU基板

Curiosity Nano MCU基板はMicrochipからの新しいシリコン製品を評価する一様な方法を提供する入門向け開発基板です。基板のピン配置は論理的で系統的な規則で標準化されてデバイスのピン配置に割り当てられます。これは全てのMCU基板に渡って周辺機能と機能を提供するための基本基板の組の使用を可能にします。

全てのCuriosity NanoキットはNanoデバuggを含みます。

図1-1. PIC32CM PL10 Curiosity Nano



独自開発キット

NanoデバuggはARM®またはAVR®のマイクロコントローラを持つどの開発キットでも使うことができます。

例はAVR-IoT Cellular Miniです。

図1-2. AVR-IoT Cellular Mini



助言: 「Nanoデバugg統合の手引き」に従うことによってNanoデバuggを使ってあなた自身の開発キットを作ることができます。

独立型デバugg作成

開発キットに実装される時にNanoデバuggはデバuggと基板制御機能の両方を提供します。独立型実装ではNanoデバuggは定常的に基板に実装されないため、もはやその環境の完全な制御を持たず、目的対象デバイスの情報も持ちません。この構成でのNanoデバuggは任意選択の仮想シリアルポート橋渡しと共に費用対効果が高いデバuggです。



助言: 「Nanoデバugg統合の手引き」に従うことによってNanoデバuggを使ってあなた自身の独立型デバuggを作ることができます。

2. 能力

2.1. 特徴

鍵となるNanoデバッグの機能は次のとおりです。

- ・工業標準のCMSIS-DAPインターフェースを経由するARM Cortexデバイスの書き込みとデバッグ
- ・CMSIS-DAPインターフェース供給業者拡張を経由するAVRと選ばれたPIC16, PIC18, PIC24, dsPIC32の書き込みとデバッグ
- ・標準仮想シリアルポート (CDC)
- ・キット情報読み込みと選ばれたデバイスシステムのドラッグ&ドロップ書き込み用の大容量記憶実装
- ・簡単な論理分析機能と基板制御機能用のデータ中継器インターフェース
- ・多くのIDEと収益活動協調体制で支援される開放規約実装
- ・SAM D21 MCUを使い独自ハードウェア解決策へ統合するのに利用可能なファームウェア

2.2. 目的対象デバイス

ARM Cortexデバイスの書き込みとデバッグ

Microchip NanoデバッグはARMによって指定された標準CMSIS-DAPインターフェースを実装します。これはARM Cortexに基づくどのデバイスも本質的に書き込んでデバッグする能力があることを意味します。

CMSIS-DAP実装は第1版で、ホストPCとの通信にHIDインターフェースを使います。

SWO追跡は未だ支援されていません。


 **助言:** 将来のファームウェア更新で、Nanoデバッグは大量/供給業者インターフェースを使うCMSIS-DAP第2版を支援します。旧来のIDE支援(例えば、Micoship Studio)についてはより古いファームウェアが使われなければなりません。

表2-1. ARM SWDピン配置

目的対象信号	目的	デバッグピン
SWDIO	直列線データ	DBG0
SWCLK	直列線クロック	DBG1
$\overline{\text{RESET}}$	目的対象リセット	DBG3

AVRデバイスの書き込みとデバッグ

Microchip Nanoデバッグは統一プログラム/デバッグインターフェース(UPDI)を持つどのAVRデバイスとも使うことができます。このインターフェースは追加信号として $\overline{\text{RESET}}$ を必要とするいくつかの実装(UDPIヘッダ第2版)と共に、単線、非同期、UARTに基づく規約(第1版)です。

注意 JTAG, デバッグWIRE, PDI, TPI, ISP, HVSP, HVPPを使う古いAVRデバイスはNanoデバッグによって支援されません。

UPDIインターフェースを使う不揮発性メモリの書き込みは当該AVRデバイス用データシートで文書化される一方で、デバッグインターフェースは公開されていません。

AVRの書き込みとデバッグはCMSIS-DAP仕様で供給業者命令を使って実装されます。この規約で使われる命令一式は「EDBGに基づくツール規約」で文書化され、pyedbglibのコードで実装されます。


 **助言:** Nanoデバッグはいくつかの改良と拡張を伴うEDBGの進化的拡張で、ほぼ同じ規約に従います。

表2-2. AVR UPDIピン配置

目的対象信号	目的	デバッグピン
UPDI	書き込みとデバッグ	DBG0
$\overline{\text{RESET}}$	(該当する場合、)目的対象リセット	DBG3

PIC[®]デバイスの書き込みとデバッグ

Microchip Nanoデバッグは下で一覧にしたデバイスの品種でだけ使うことができます。これらのデバイスの全てはMicrochipのICSP物理インターフェースを持ちますが、デバイス系統間で論理的に異なります。これは以下を含みます。

- ・PIC16デバイス
- ・PIC18デバイス
- ・PIC24デバイス
- ・dsPIC32デバイス

NanoデバッグはMPLAB® PICkit™ 5(と同様の)ツールを使ってPICデバイスの書き込みとデバッグに使われるのと非常に似たスクリプトエンジンを含まず。支援されるデバイス用のデバイス系一括のscriptsフォルダにPythonスクリプトが含まれます。Python階層は書き込み算法をスクリプトエンジン用のバイトコードに変換し、これはCMSIS-DAPインターフェースで同じ供給業者命令を使ってNanoデバッグに渡されます。


 **重要:** PICの書き込みインターフェースはデバイス書き込み仕様で文書化されますが、デバッグ規約は公開されていません。書き込みとデバッグに使うスクリプト言語は独占で公開されていません。

表2-3. PIC ICSPピン配置

目的対象信号	目的	デバッグピン
ICSPDAT	書き込みデータ	DBG0
ICSPCLK	書き込みクロック	DBG1
MCLR	主解除(リセット)	DBG3

3. NanoデバッグUSBインターフェース

Nanoデバッグはホストコンピュータに対して次のような4つのインターフェースを持つ複合USB装置として現れます。

- CMSIS-DAP – Cortex MCUの書き込みとデバッグのためにARMによって提供された工業標準開放仕様
- 仮想シリアルポート (CDC) – 標準シリアルポートインターフェース
- 大容量記憶クラス装置 (MSC) – 標準取り外し可能記憶'ディスク'
- データ中継器インターフェース – データをホストコンピュータへ流すためのMicrochip占有インターフェース




留意: デバッグのファームウェアを最新に保ってください。ファームウェア更新は現在のMicrochip IDEを使う時に自動的に行われます。またはPKOB nano支援用の更新されたツール一括を調べ、ファームウェアを手動で更新するのに[pydebuggerupgrade](#)を使ってください。

4. CMSIS-DAPデバッグ インターフェース

NanoデバッグはARMによって標準指定されたCMSIS-DAPデバッグ インターフェースの実装で、ホストコンピュータのUSB下部組織で人間インターフェース装置(HID:Human Interface Device)として現れます。

HID装置はそれらがマウスとキーボードの応用に対して広く使われるため、一般的に特定のオペレーティング システムドライバを必要としません。これはそれらがシステム構成やデバイス マネージャでMicrochip装置として当然現れ得ないことも意味します。

 助言: デバイスドライバについてのより多くの情報については「[USBドライバ](#)」項をご覧ください。

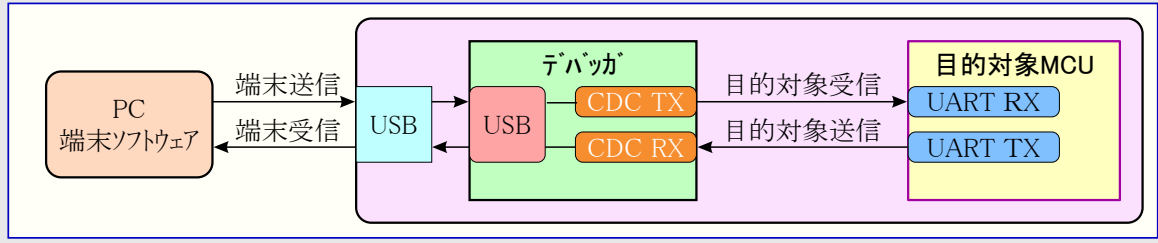
5. 仮想シリアルポート (CDC)

仮想シリアルポート(CDC)はホストPCと目的対象デバイス間の汎用シリアル橋渡しです。

5.1. 概要

Nanoデバッグはホストで仮想シリアルポートとして現れる標準通信装置クラス(CDC:Communications Device Class)を持つ複合USB装置を実装します。ホストコンピュータと目的対象間の両方向で任意データを流すのにCDCを使ってください。ホストコンピュータで仮想シリアルポートを通して送られた全ての文字はデバッグのCDC TXピンでUARTとして送られます。デバッグのCDC RXピンで捕獲されたUART文字は仮想シリアルポートを通してホストコンピュータに返されます。

図5-1. CDC接続



情報: 上図で示されるように、ホストコンピュータから受け取る文字に対してデバッグのCDC TXピンは目的対象のUART RXピンに接続されます。同様に、ホストコンピュータへ送られる文字に対してデバッグのCDC RXピンは目的対象のUART TXピンに接続されます。

5.2. オペレーティングシステム支援

Windows®機ではCDCがCuriosity Virtual COM Port(Curiosity仮想COMポート)として列挙(接続認識)され、Windowsデバイス マネージャのポート部分に現れます。COMポート番号はそこで見つけることもできます。

情報: 古いWindowsシステムではCDCがUSBドライバを必要とします。MPLAB® X IDEのインストールはこのドライバを含みます。

Linux®機ではCDCが/dev/ttyACM#として列挙(接続認識)されて現れます。

情報: Linuxでtty*装置は”dialout”群に属し、故にCDCアクセスする許可を持つ群の一員になることが必要かもしれません。

MAC®機ではCDCが/dev/tty.usbmodem#として列挙(接続認識)されて現れます。使う端末プログラムに依存し、usbmodem#として利用可能なモデムの一覧で現れます。

5.3. 制限

NanoデバッグのCDCで全てのUART機能が実装される訳ではありません。制限は以下のようにここで概説されます。

- ・ **ボーレート:** 1200bps～500kbpsの範囲でなければなりません。この範囲外のどのボーレートも警告なしに最も近い限度に設定されます。ボーレートは実行中に変えることができます。
- ・ **文字形式:** 8ビット文字だけが支援されます。
- ・ **パリティ:** 奇数、偶数、なしにすることができます。
- ・ **ハードウェア流れ制御:** 支援なし
- ・ **停止ビット:** 1または2のビットが支援されます。

5.4. 合図

USB列挙(接続認識)の間、ホストOSはCDCインターフェースの通信とデータのパイプを開始します。この時点で、CDCのボーレートと他のUARTパラメータを設定して読み戻すことが可能ですが、データの送付と受け取りは許可されません。

ホストに接続する時に端末はDTR信号を活性化しなければなりません。これがUSBインターフェースで実装される仮想制御信号のため、基板には物理的に存在しません。ホストからのDTR活性化はNanoデバッグにCDC作業が活性であることを示します。デバッグは(利用可能ならば)その基準移転器(レベルシフト)を許可してCDCデータの送受信機構を開始します。


デバッグ ファームウェア 1.20またそれ以前版でのDTR信号の不活性化は以下の動きを持ちます。


- ・ デバッグUART受信部が禁止され、それ以上データはホストコンピュータへ転送されません。
- ・ デバッグUART送信部は転送用に準備し待ち行列にしたデータを送り続けますが、ホストコンピュータからの新データを受け入れません。
- ・ (利用可能なら)基準移転器は禁止されず、デバッグCDC TX線は駆動されたままに留まります。

デバッグ ファームウェア 1.21またそれ以降版でのDTR信号の不活性化は以下の動きを持ちます。

- ・ デバッグUART受信部が禁止され、更なるデータはホストコンピュータへ転送されません。

- ・デバッグUART送信部は転送用に準備し待ち行列にしたデータを送り続けますが、ホストコンピュータからの新データを受け入れません。
- ・一旦進行中の送信が完了すると、基準移転器が禁止され、故にデバッグCDC TX線は高インピーダンスになります。

 **留意:** 端末模倣部をDTR信号有効に設定してください。この信号なしではNanoデバッグがそのUARTを通すデータの送信も受信もしません。

 **助言:** NanoデバッグのCDC TXピンはホストによってCDCインターフェースが許可されるまで駆動されません。また、デバッグと目的対象に接続しているCDC線上に外部プルアップ抵抗がなく、電源投入中にその線が浮くことを意味します。フレーミング異常などのような予測不能な動きに帰着する不具合も避けるため、目的対象デバイスはデバッグのCDC TX線に接続されたピンで内部プルアップを許可することができます。

5.5. 高度な使い方

CDC置き換え動作

普通の動作では、Nanoデバッグはホストとデバイス間のUART橋渡しです。けれども、或る使用事例で、Nanoデバッグは基本動作形態を置き換えて他の目的のためにCDC TXとRXのピンを使うことができます。

Nanoデバッグの大容量記憶ドライブへの文書ファイル引き摺りで、デバッグのCDC TXピンの出力に文字を送ることができます。ファイル名と拡張子は普通ですが、文書ファイルは次のような文字で始まります。

CMD: SEND_UART=

デバッグファームウェア 1.20 またそれ以前版は以下の制限を持ちます。

- ・最大メッセージ長は50文字で、フレーム内の全ての残りデータは無視されます。
- ・この動作で使われる既定ボーレートは9600bpsですが、CDCが既に活性、または構成設定されていた場合、以前に使われたボーレートが未だ適用されます。

デバッグファームウェア 1.21 またそれ以降版は以下の制限/機能を持ちます。

- ・最大メッセージ長はホストコンピュータとオペレーティングシステムでのMSC/SCSI層制限時間に依存して変わります。512バイトの単一SCSIフレーム(498文字の本体)が保証され、4Kバイトまでのファイルが殆どのシステムで動くでしょう。転送はファイルで出会った最初のNULL文字で完了されます。
- ・使うボーレートは既定命令に対して常に9600bpsです。

CMD: SEND_UART=

CDC置き換え動作はCDC/端末上でのデータ転送と同時に使わないでください。ファイルがCDC置き換え動作経由で受信している時にCDC端末作業が活動の場合、その操作の間一時休止され、一旦完了すると再開されます。

- ・明示的なボーレートで以下のような追加命令が支援されます。

CMD: SEND_9600=

CMD: SEND_115200=

CMD: SEND_460800=

USB段階のフレームの考慮

ホストからCDCへ送るデータはバイト単位、または64バイトUSBフレーム内に切り分けられる塊で行うことができます。このような各々のフレームはデバッグのCDC TXピンへ送るため、待ち行列にされます。フレーム毎に少量のデータを送ると、Nanoデバッグがバイトではなくフレームを緩衝するため、特に低ボーレートで非効率になり得ます。最大4つの64バイトフレームを何時でも活性にすることができます。Nanoデバッグはそれによってやって来るフレームを調整します。データを含む完全な64バイトフレームの送信が最も効率的な方法です。

デバッグのCDC RXピンでデータを受け取る時に、Nanoデバッグはやって来るバイトを64バイトフレームへ一列に並べ、それらが満たされた時にホストへ送るためにUSB待ち行列に送られます。不完全なフレームも概ね100ms間隔でUSB待ち行列へ押し込まれ、USBフレーム開始通票によって起動されます。何時でも最大8つの64バイトフレームを活性にすることができます。

ホスト(または走行しているソフトウェア)が充分速くデータを受け取ることに失敗した場合、オーバーランが発生します。これが起きると、USB待ち行列に送られつつあるものに代わって最後に満たされた緩衝部フレームが再使用され、完全なフレームデータが失われます。これを防ぐため、使用者はCDCデータパイプが継続的に読まれるか、または代わりにやって来るデータ速度を減らすかを保証しなければなりません。

中断(Break)文字送出

ホストはCDCを使う装置にUART中断文字を送ることができ、これは受信部の状態機構をリセットしたり、装置で走行する応用にホストから例外条件を合図するのに使えます。

中断文字はホストから装置へ送られる最低11ビットの'0'の連続です。

全てのUART受信部が中断を検出するための支援を持つ訳ではありませんが、正しい形式の中断文字は通常、受信部でフレーミング異常を起動します。

デバッグのCDCを使う中断文字送信は以下の制限を持ちます。

- 中断はCDC置き換え動作(ドラッグ&ドロップ)と同時に送ってはなりません。これら両機能は(限られた時間続く)一時的な状態で、独立して使われなければなりません。
- 中断送出は送られつつあるどのデータも損失させます。中断を送る前に送信緩衝部内の全ての文字が送られるのを許すために十分な量の時間待つのを確実にしてください。これは予期した中断文字の使い方に沿っていても、例えば、制限時間後の受信部状態機構リセットはホストに返されるデータを待たせます。
- CDC仕様は最大65534msの持続時間のデバッグ計時の中断の要求を許します。簡単にするため、デバッグは中断持続時間を支援する最低ボーレートで最大11ビット持続に制限します。
- CDC仕様は不定のホスト計時中断を許します。この場合、中断状態を開放するのは端末応用または使用者の責任です。

注: 中断文字送出はデバッグ ファームウェア1.24とそれ以降版で利用可能です。

6. 大容量記憶装置

Nanoデバッグはそれが接続されるホストオペレーティングシステム経由で読み書き操作に対してアクセスができる簡単な大容量記憶装置実装を含みます、

これは以下を提供します。

- キットの情報と支援を詳述するための基本的な文書とHTMLのファイルに対する読み込みアクセス
- Intel® HEXとUF2形式のファイルを目的対象デバイスのメモリに書くための書き込みアクセス
- 有用な目的用の簡単な文書ファイルのための書き込みアクセス

注: UF2形式の支援はデバッグファームウェア1.31またはそれ以降版で利用可能です。

6.1. 大容量記憶装置実装

Nanoデバッグは部分的にFAT12それ自身の特質とそれの組み込み応用に対する目的を満たすための最適化のため、いくつかの制限を持ち高く最適化されたFAT12ファイルシステムの変種を実装します。

Curiosity Nano USB装置は大容量記憶装置としてUSB第9節適合ですが、汎用大容量記憶装置で期待するものを多少なりとも満たしません。この動きは意図的です。

Windowsオペレーティングシステム使用時、Nanoデバッグはデバイスマネージャのディスク部分で見つかるCuriosity Nano USB装置として列挙(認識)されます。**CURIOSITY**ドライブはファイルマネージャに現れ、システムで次に利用可能なドライブ文字を獲得します。

CURIOSITYドライブは概ね1Mバイトの空き空間を含み、目的対象デバイスのフラッシュメモリの大きさを反映しません。Intel HEXまたはUF2のファイル書き込み時、重大な付随負荷を与える付加データを持つASCIIで符号化され、故に1Mバイトはディスクの大きさ用に無作為に選ばれた値です。

CURIOSITYドライブをフォーマットすることは不能です。目的対象へのファイル書き込み時、ファイル名がディスクディレクトリ一覧に現れるかもしれませんが、これは単にオペレーティングシステムのディレクトリ表示にすぎず、現実には更新されません。そのファイル内容を読み出すことは不可能です。基板を取り外して再接続すると、ファイルシステムをその元の状態に戻しますが、目的対象は未だ直前に書かれた応用を含みます。

目的対象デバイスを消去するにはディスクに**"CMD:ERASE"**で始まる文字ファイルを複写してください。

既定で**CURIOSITY**ドライブはアイコン生成、状態報告、更なる情報へのリンクに使われる以下のようないくつかの読み込み専用ファイルを含みます。

- **AUTORUN.ICO** – Microchipロゴ用アイコンファイル
- **AUTORUN.INF** – アイコンファイルを表示するためにWindowsのエクスプローラに対して必要とされるシステムファイル
- **CLICK-ME.HTM** – キット固有ウェブ実演応用へのリダイレクト
- **KIT-INFO.HTM** – 開発基板ウェブサイトへの向け直し
- **KIT-INFO.TXT** – 基板のデバッグファームウェア版、基板名、USB通番、デバイス、ドラッグ&ドロップ支援の詳細を含む文字ファイル
- **PUBKEY.TXT** – データ暗号化用公開鍵を含む文字ファイル
- **STATUS.TXT** – 基板の書き込み状態を含む文字ファイル

情報: Nanoデバッグは**STATUS.TXT**を動的に更新します。けれども、オペレーティングシステムがファイルをキャッシュし得るため、内容が正しい状態を反映しないかもしれません。

助言: **CLICK-ME**と**PUBKEY**のファイルの存在はデバッグ基板構成に依存します。

6.2. ヒューズ/構成設定のバイト/語

ヒューズバイト (AVR® MCU目的対象)

ドラッグ&ドロップ書き込み実行時、Nanoデバッグは統一プログラム/デバッグインターフェース(UPDI)を禁止しようとするどのヒューズビットも遮蔽し、これはUPDIピンをリセットまたはGPIO動作で使うことができないことを意味します。UPDIピンの代替機能の1つの選択は外部デバッグの高電圧UPDI活性化の能力を使わないと、デバイスをアクセス不能にします。

構成設定バイト/語 (PIC® MCU目的対象)

ドラッグ&ドロップ書き込み実行時、デバッグはICSPインターフェース、または他のワンタイム書き込み(OTP)構成設定を禁止しようとするどの構成設定バイト/語も遮蔽します。

6.3. ドラッグ&ドロップ書き込みの制限

ARM Cortexデバイス

ドラッグ&ドロップ書き込みはARM Cortexデバイスで支援されません。書き込みについては支援するIDEまたはコマンド行ユーティリティの1つを使ってください。

施錠ビット

Hexファイルに含まれる施錠ビットはドラッグ&ドロップ書き込みを使う時に無視されます。施錠ビットを書くには支援するIDEの1つを使ってください。

ヒューズでのCRC検査許可

ドラッグ&ドロップ書き込みを使う時にデバイスのヒューズでCRC検査を許可することはお勧めできません。これは(ヒューズビットに影響を及ぼさない)後続するチップ消去がCRC不整合を起こし、応用が起動に失敗するからです。支援するIDEの1つを使ってチップ消去が実行されなければならない、この状態から目的対象を回復するため、消去後、自動的にCRCヒューズを解消します。

6.4. 特殊命令

大容量記憶装置への文字ファイル複写によっていくつかの有用な命令が支援されます。ファイル名と拡張子は無関係で、命令処理部は内容だけに反応します。

表6-1. 特殊ファイル命令

命令内容	説明
CMD:ERASE	目的対象チップ消去を実行
CMD:SEND_UART=	CDC UARTに文字列を送信。「高度な使い方」をご覧ください。
CMD:SEND_9600= CMD:SEND_115200 CMD:SEND_460800	指定したボーレートで文字列をCDC UARTへ送ります。ここで明示的に指定したボーレートだけが支援されることに注意してください!。「高度な使い方」をご覧ください。(デバッグ ファームウェア1.25版またはより新しい版)
CMD:RESET	書き込み動作へ入って直後に書き込み動作を抜け出すことによって目的対象をリセット。正確なタイミングは目的対象デバイスの書き込みインターフェースに従って変わり得ます。(デバッグ ファームウェア1.25版またはより新しい版)
CMD:POWERTOGGLE	目的対象を電源断して100ms遅延後に電源を回復します。外部電力が提供されている場合、この命令は無効です。(デバッグ ファームウェア1.25版またはより新しい版)
CMD:0V	目的対象供給調整器を禁止することによって目的対象デバイスを電源断。外部電力が提供されている場合、これは無効です。(デバッグ ファームウェア1.25版またはより新しい版)
CMD:1V8	目的対象電圧を1.8Vに設定。外部電力を使う場合、この命令は無効です。(デバッグ ファームウェア1.25版またはより新しい版)
CMD:3V3	目的対象電圧を3.3Vに設定。外部電力を使う場合、この命令は無効です。(デバッグ ファームウェア1.25版またはより新しい版)
CMD:5V0	目的対象電圧を5.0Vに設定。外部電力を使う場合、この命令は無効です。(デバッグ ファームウェア1.25版またはより新しい版)

情報: 模倣した大容量記憶ディスクに送られた内容は上の表で一覽にされる命令を起動し、成功と失敗のどちらの場合も反応は提供しません。

6.5. UF2形式を使うドラッグ&ドロップ書き込み

ドラッグ&ドロップ用UF2形式

ドラッグ&ドロップ書き込みは開発キット上のマイクロコントローラの不揮発性メモリを書くための簡単な仕組みを提供します。これは代表的に書式の一部として必要なアドレスとセグメントの情報を含むIntel® HEX形式を使って行われます。Intel HEXファイルはASCII文字として符号化したメモリ内容を含み、これは厳密な順番で解析されなければなりません。これはホストオペレーティングシステムが正しい順序で内容を送らなければならないことを意味します。これは全てのオペレーティングシステムの全ての変種の場合に常に該当する訳ではありません。UF2形式は順序どおり以外で転送されるメモリを許す手段としてMicrosoftによって開発されました。これはデータ転送経路全体を通して固定の塊の大きさを強制することによって達成され、それによって部分的な書き込みを防ぎます。

UF2形式のより多くの情報は[GitHub](#)で利用可能です。

UF2ファイルの生成

プロジェクトコンパイル手順の結果は代表的にIntel HEXファイルで、これは構築後段階を使ってUF2ファイルに変換することができます。pypi.orgで配給されるpymcuprog一括は3.17またはそれ以降版でIntel HEXファイルをUF2ファイルに変換する関数を含みます。



助言: この手順はその環境にPython 3とpymcuprog一括の最新公開版のインストールだけでなくPythonスクリプトフォルダがシステムまたはユーザーのパスに含まれる必要があります。

Intel HEXファイルは次のようなpymcuprogコマンド行インターフェースを使ってUF2ファイルに変換することができます。

```
pymcuprog makeuf2 -f app.hex --uf2file app.uf2
```

この手順はMPLAB X IDEで構築後段階を追加することによって合理化することができます。Project Properties(プロジェクト特性)構成設定ダイアログでBuilding(構築)タブを選び、Execute this line after build(構築後この行を実行)をチェックしてください。編集枠に次のような指令を追加してください。

```
pymcuprog makeuf2 -f ${ImagePath} --uf2file ${ImageDir}¥${ProjectName}.X. ${IMAGE_TYPE}.uf2
```

応用が構築される時毎に生成したIntel HEXファイルは同じファイル名で.uf2ファイル拡張子を持つUF2ファイルへ自動的に変換されます。

7. データ中継器インターフェース (DGI)

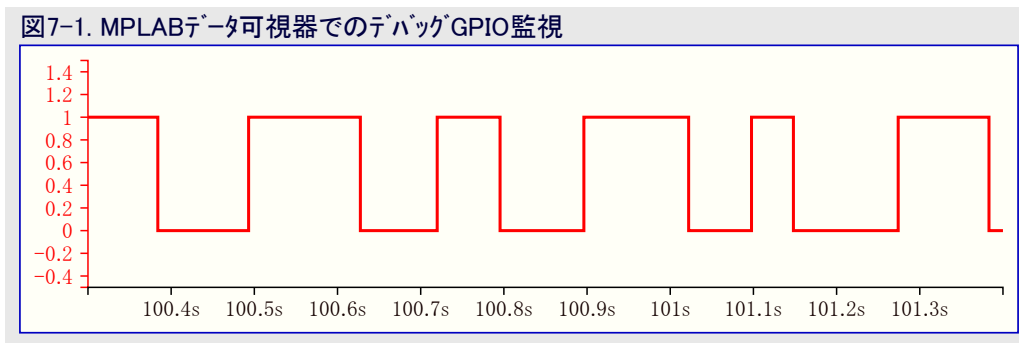
データ中継器インターフェース(DGI:Data Gateway Interface)はNanoデバッグとホストコンピュータに基づく可視化ツール間で生と時刻印されたデータを転送するUSBインターフェースです。ホストコンピュータで何れのデバッグGPIOデータを表示するのにもMPLAB Data Visualizer(データ可視器)が使われます。これはMPLAB® X IDE用プラグインとしてまたはMPLAB® X IDEと並行して使うことができる独立型応用として利用可能です。

助言: GPIOのチャンネル数はキットに実装されたデバイスに応じて変わり得ます。AVRデバイスが2つのチャンネルを持つ一方で、他のデバイス型は単一チャンネルを持ちます。

7.1. デバッグGPIO

デバッグGPIOチャンネルは目的対象応用をホストコンピュータ可視化応用に接続する時刻印されたデジタル信号線です。これらは例えば、特定の応用状態遷移が起きた時のような、代表的に時間軸での低周波数事象の発生を作図するのに使われます。

下図はMPLABデータ可視器(Data Visualizer)でデバッグGPIOに接続された機械的な切替器のデジタル状態の監視を示します。



デバッグGPIOチャンネルは時刻印され、故にDGI GPIO事象の分解能はDGI時刻印単位部分分解能によって決められます。

重要: より高い周波数の信号集中の捕獲が可能でも、GPIOが使える周波数範囲は最大約2kHzです。この周波数を超える信号を捕獲する試みはデータの飽和と溢れに帰着し、DGI作業の中断を引き起こすかもしれません。

7.2. 時刻印

デバッグによって捕獲される時にDGI供給元は時刻印されます。Curiosity Nanoデバッグで実装される時刻印計数器は0.5μsの時刻印分解能を提供する2MHzの周波数で増されます。

8. 基板制御器機能

8.1. 電圧監視部

Nanoデバッグは目的対象デバイスの電圧を監視するのにADCチャネルを使います。目的対象電圧読み取りは基板構成設定のTVR(目的対象電圧読み取り)領域によって制御され、この機能ビットが解除(0)される場合に電圧監視は禁止されます。

電圧監視部はNanoデバッグファームウェアで走行し、一定間隔でADCを採取する裏タスクです。

基板上デバッグとして使われる時に、基板設計者は最小動作電圧値を指定する、基板のVMIN領域を設定します。この電圧未満で、電圧監視部は目的対象電圧がOFFであると記録します。OFF状態での書き込みとデバッグの操作の試みの扱いは目的対象デバイス型に依存します。

現在の動作電圧はMicrochip IDEまたはpymcuprogを使って次のように読み出すことができます。

```
pymcuprog getvoltage
```

供給電圧に対する設定点を読むには次を使ってください。

```
pymcuprog getsupplyvoltage
```

USB電圧

Nanoデバッグは電源であるUSB VBUS線の電圧を読むこともできます。これは主に利便性の機能です。

USB電圧はMicrochip IDEまたはpymcuprogを使って次のように読むことができます。

```
pymcuprog getusbvoltage
```

8.2. 電圧制御

Nanoデバッグは自身の電力元で目的対象デバイスに供給することができます。これは基板上と独立型デバッグの両構成設定に対して任意選択です。

動作電圧を変更するにはMicrochip IDEまたはpymcuprogの1つを次のように使ってください。

```
pymcuprog --setsupplyvoltage
```



助言: 基板にドラッグ&ドロップ命令文字ファイルを複製することによって目的対象電圧を調節する容易な任意選択があり、これは一般的に使われる目的対象電圧一式を支援します。更なる詳細については「**特殊命令**」項をご覧ください。

目的対象電圧を制御するためにNanoデバッグによって使われる機構は実施された基板構成設定に依存します。

表8-1. 電圧制御用基板構成設定

領域	説明	注釈
ANALOG_FEATURES: TVS	目的対象電圧設定	目的対象電圧を制御できることを示します。
VMIN	最小動作電圧	この値未満で機能しなくなる電圧を設定
VMAX	最大動作電圧	この値越えて機能しなくなる電圧を設定
VTG	既定動作電圧	電圧が設定されない時に使われる電圧
VREG	電圧調整器構成設定	調整器が基板上に実装されていることを示します。

電圧調整器高位性設定 0 - なし

この構成設定が使われる時に電圧調整器は利用できません。

電圧調整器高位性設定 1 - Curiosity Nano

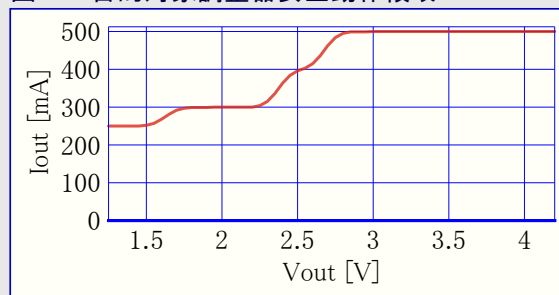
注: この構成設定はCuriosity Nano基板(調整可能な電圧基板)で使われます。

VREG基板構成設定が\$01に設定されると、Nanoデバッグは低損失調整器の帰還ピンの電圧を操作することによって目的対象デバイスの電圧を調整するのにDACを使います。Nanoデバッグは「**電圧監視部**」で記述されるように調整器の出力を監視し、それによって電圧を調整します。

目的対象電圧調整器はMIC5353可変出力LDOです。NanoデバッグはMIC5353の帰還電圧を操作することによって基板の目的対象部分へ供給する電圧出力を調節することができます。このハードウェア実装は概ね1.7~5.1Vの電圧範囲に制限されます。

MIC5353は500mAの最大電流負荷を支援します。これは小さな印刷回路基板(PCB)上に配置された小さな外周器のLDO調整器で、500mAより低い負荷で温度遮断条件に達し得ます。最大電流負荷は入力電圧、選んだ出力電圧、周囲温度に依存します。右図は5.1Vの入力電圧と23°Cの周囲温度での調整器に対する安全動作領域を示します。

図8-1. 目的対象調整器安全動作領域



注意 ここで示した概略はCuriosity Nano基板で測定され、PCBに依存して変わるかもしれません。

目的対象調整器の電圧出力はNanoデバッグによって継続的に監視(測定)されます。期待する電圧を100mV上回るまたは下回る変動が検出された場合に異常状態が起動されます。この場合、電圧調整器はOFFに切り換えられます。

注意 異常検出は外部的に印加された電圧での変動も扱います。より多くの情報については「電圧OFFピン (VOFF)」をご覧ください。

8.3. 電圧OFFピン (VOFF)

注意 VOFFピンは調節可能な調整器が使われる時にだけ関連します。

基板上の目的対象調整器を使う代わりに、目的対象デバイスに給電するのに外部電圧を使うことができます。電圧OFF(VOFF)ピンが接地(GND)ピンに短絡されると、Nanoデバッグファームウェアは目的対象調整器を禁止し、VTGピンに外部電圧を安全に印加するようにします。

VOFFピンは実装されたCuriosity Nanoキットに電力を提供することをCuriosity Nano基本基板に許すのに使われます。電圧はVTGピン経由で印加され、さもなければ、2つの電力元が競合するでしょう。基本基板が接続される時にそれはVOFFピンをlowに引きます。

VOFFピンは何時でもLowに接続または開放することができ、この変更はNanoデバッグへのピン変化割り込みによって検出され、これはその後によって目的対象電圧調整器を制御します。

警告 GNDへのVOFF短絡なしでのVTGピンへの外部電圧印加は基板を恒久的な損傷にさせるかもしれません。

警告 VOFFピンへどんな電圧も印加しないでください。電源を許可するにはこのピンを浮かせてください。

警告 目的対象デバイスの最高動作電圧より高い電圧の印加は基板を恒久的な損傷にさせるかもしれません。

情報 Nanoデバッグが目的対象調整器を停止した場合、異常状態を示すために状態LEDの高速点滅を始めます。一旦異常が解決されると、Nanoデバッグは目的対象調整器をONにして状態LEDの点滅を停止します。

書き込み、デバッグ、データ流しは外部電源で未だ可能です。USBケーブルはデバッグと信号基準移転器に給電します。両調整器、デバッグ、基準移転器はUSBケーブルが取り去られると電力断にされます。

情報 目的対象デバイスによって消費される電力に加えて、USBケーブルが基板上のDEBUGコネクタに接続される時に基板上の基準移転器と電圧監視回路に給電するためにどの外部電源からも概ね100 μ Aが引き出されます。USBケーブルが接続されないと、基準移転器電圧ピンに供給するために概ね5 μ Aの最悪消費電流で多少の電流が使われます。代表的な値は100nA位の低さでしょう。

8.4. 電圧制御異常

本項は電源で起き得る最も一般的な問題を要約します。

目的対象電圧切断

目的対象部分が与えられた電圧で多すぎる電流を引き出す場合に設定した目的対象電圧に達しないことが起き得て、MIC5353調整器の過熱遮断安全機能を活性化させます。これを避けるには目的対象部分の電流負荷を減らしてください。

目的対象電圧設定不到達

(4.4~5.25Vで指定される)USB入力電圧は与えられた電圧設定と消費電流に於いてMIC5353調整器の最大出力電圧を制限します。より高い出力電圧が必要とされる場合、より高い入力電圧のUSB電源を使うか、またはVTGピンで外部電源を使ってください。

目的対象電圧が設定と違う

VOFFピンをLowに設定することなくVTGピンへ外部的に印加した電圧がこれを引き起こし得ます。目的対象電圧が電圧設定の上下100mVを超えて変動する場合、Nanoデバッグがそれを検出し、内部電圧調整器が停止します。この問題を修正するにはVTGピンから印加した電圧を取り去ってください。新しい状況が検出されると、Nanoデバッグは基板上調整器を許可します。目的対象電圧が設定の100mV未満の場合にPS LEDが高速点滅しますが、設定の100mV越えよりも大きい時にONに留まることに注意してください。

非常に低い目的対象電圧またはなしでPS LEDが高速点滅

完全または部分的な短絡回路がこれを引き起こし得て、上で記述した問題の特別な場合です。短絡回路を取り除いてください。Nanoデバッグが目的対象電圧調整器を再許可するでしょう。

目的対象電圧なしでPS LEDが点灯1

この状況は目的対象電圧が0.0Vに設定される場合に起きます。これを修正するには目的対象電圧を目的対象デバイスに対して指定された電圧範囲内の値に設定してください。

目的対象電圧なしでPS LEDが点灯2

この状況は電力ジャンプを切断し、目的対象電圧調整器が目的対象デバイスに対して指定された電圧範囲内の値に設定されている場合に起き得ます。これを修正するにはパッド間を線/橋渡しで半田付けするか、またはピンヘッダが実装されているならジャンプを追加してください。

VBUS出力電圧が低いまたは存在しない

VBUS出力電圧が低いまたは失っている場合、最も可能性の高い理由はVBUSでの高電流引き出しで、電流制限部を始動させ、VBUSを完全に遮断します。この問題を修正するにはVBUSピンでの消費電流を減らしてください。

8.5. IDシステム

NanoデバッグのID線はそれらの基本基板上のXplained Pro (XPRO)拡張ヘッダに接続された基本基板と拡張を識別するのに使われる機構を支援します。

注: Microchip Xplained Pro拡張とCuriosity Nano基本基板だけがこの識別システムを特徴とします。

始動中、Nanoデバッグは基本基板と拡張の両方に対してID線を走査し、要求に応じてこの情報をIDEへ提供します。

注: Nanoデバッグが通電後に接続された拡張と基本基板は検出されません。



助言: IDシステムのより多くの情報についてはXplained Proハードウェア開発キット(HDK)をご覧ください。

9. デバッグ構成設定

Nanoデバッグは連携するハードウェアについての情報を格納するのに内部不揮発性メモリの一部を使います。この内容は一般的に製造中に書かれませんが、最終使用者によって変更することもできます。この構成設定はデバッグのファームウェアが更新される時に保護され、従ってファームウェア自体で行われることから特別な独自化を保護するための重要な機構です。

デバッグ構成設定は次の2つの部分を含みます。

- 基板構成設定はNanoデバッグが実装される基板を記述し、**必須**です。
- デバイス構成設定はキットに恒久的に実装されるデバイスを記述し、**任意選択**です。



助言: デバイス構成設定が必要とされないなら、偽装構成設定が使われます。これはトランプ&トロップ書き込みが利用できないNanoデバッグであることを示します。

9.1. 基板構成設定

Nanoデバッグの基板構成設定(またはboard-config)は不揮発性メモリの部分に属します。基板構成設定書式は各種の領域とビットに割り当てられるこの部分での様々な変位(オフセット)と共にXMLで指定されます。ホストコンピュータに対するAPIは書式の知識なしに単に塊読み書き操作です。領域の意味は構成設定XMLファイル自体から生成された(ホストコンピュータに対する)Pythonファイルと(Nanoデバッグに対する)ヘッダファイルによって定義されます。新しい領域はXML内で未使用空間を割り当てることによってAPIを変更することなく追加することができ、Pythonとヘッダのファイルを生成します。XML構造は互換性のために版番号付け(SemVer)を使います。

表9-1. 基板構成設定 1.14

レジスタ	大きさ	説明	用途/既定値
DEVNAME	最大32 ASCII文字	装置名	デバイスが基板に恒久的に実装される場合、ここに正確なデバイス名を指定してください。基板に目的対象デバイスが実装されていない場合、この領域は空でなければなりません。
KITNAME	最大60 ASCII文字	キット名	ここで素敵な名前を与えてください。
MNFRNAME	最大60 ASCII文字	製造業者名	供給者としてあなたを指定します。
SERNUM	20文字	USB通番	ここに特定のUSB通番を設定することができます。空白なしで正確に20個の大文字英数字を使うことが推奨されます。 “自動通番”ビットを設定(1)すると、列挙時にこれを上書きしますが、元の値はフラッシュメモリ内の構成設定に残ります。
REDIRECT	4文字	転送ID	下の 注意 をご覧ください。
DATE	8桁	製造日付	YYYYMMDD形式でキットの製造日付を任意選択で指定します。
INSTANCE	1バイト	内容改訂	これは単純な版番号領域で、構成設定に変更が行われる毎に増すことができます。
TARGET_DEBUG_INTERFACES	4バイト	支援されるプログラムとデバッグのインターフェース式	この実装でどの物理インターフェースが支援されるかを示すためにこのビット領域のビットを設定(1)。関連するビットは、 <ul style="list-style-type: none"> • ビット1: ARMデバイス用SWD • ビット8: AVRデバイス用UPDI • ビット10: ARMデバイス用SWO • ビット11: PICとdsPIC®デバイス用ICSP
TARGET_DEBUG_FEATURES	1バイト	実装されるプログラムとデバッグの機能一式	個別機能を許可するためにこのビット領域のビットを設定(1)。関連するビットは、 <ul style="list-style-type: none"> • ビット0: SINGLE_DEVICE - デバイスが基板に恒久的に実装される場合にこのビットを設定(1)。 • ビット1: PROG_ENABLED - 書き込みを許可するにはこのビットを設定(1)。 • ビット2: DEBUG_ENABLED - デバッグを許可するにはこのビットを設定(1)。

[次頁へ続く](#)

表9-1 (続き). 基板構成設定 1.14

レジスタ	大きさ	説明	用途/既定値
TARGET_DEBUG_FEATURES	1バイト	実装されるプログラムとデバッグの機能一式	<ul style="list-style-type: none"> • ビット3: FUSE_CONFIG_PROTECTION – ヒューズと構成設定バイトの保護を許可するにはこのビットを設定(1)。これが働くには保護遮蔽一式がデバイスに提供されなければなりません。 • ビット4: AUTO_SERIAL_NUMBER – USB通番を自動的に生成するにはこのビットを設定(1)
DGL_INTERFACES	4バイト	支援DGIインターフェース一式	<p>どのDGIインターフェースが接続されるかをデバッグに示すためにこのビット領域のビットを設定(1)。関連するビットは、</p> <ul style="list-style-type: none"> • ビット0: GPIO
DGL_GPIO_MAP	1バイト	DGI GPIOチャネルの配置	<p>どのDGI GPIO線が接続されるかをデバッグに示すためにこのビット領域のビットを設定(1)。関連するビットは、</p> <ul style="list-style-type: none"> • ビット0: DGL_GPIO0 • ビット1: DGL_GPIO1
ANALOG_FEATURES	4バイト	アナログ機能	<p>基板でどのアナログ実装が提供されるかをデバッグに示すためにこのビット領域のビットを設定(1)。関連するビットは、</p> <ul style="list-style-type: none"> • ビット0: TVS – デバッグは目的対象電圧を制御することができます。 • ビット1: TVR – デバッグは目的対象電圧を測定することができます。 • ビット2: LVC – デバッグと目的対象間に基準移転器が存在します。
VMIN	1バイト	最小電圧	調節可能な電圧の基板に対し、0.1V単位で最小電圧を指定
VMAX	1バイト	最大電圧	調節可能な電圧の基板に対し、0.1V単位で最大電圧を指定
VTG	1バイト	既定電圧	調節可能な電圧の基板に対し、0.1V単位で既定電圧を指定
VREG	1バイト	電圧調整器	<p>実装される電圧調整器を指定。値は、</p> <ul style="list-style-type: none"> • \$00 – 調節不可 • \$01 – Nanoデバッグによって制御される調節可能調整器構成設定1
ID_CHANNELS	1バイト	IDチャネル	<p>どのIDチャネルが実装されるかを指定</p> <ul style="list-style-type: none"> • ビット0: IDチャネル1
CONFIG_FORMAT_MAJOR CONFIG_FORMAT_MINOR CONFIG_FORMAT_BUILD	4バイト	使われる構成設定仕様の版番号。新しい領域が追加された場合、版番号が更新され、この文書も更新されます。	(最新)
HARDWARE_MOD	1バイト	ファームウェアに影響を及ぼすハードウェア更新を指定	\$00
USB_ENUMERATION	1バイト	USB列挙(接続認識)	\$03
MSD_SETTINGS	1バイト	大容量記憶内容設定	\$00
CLICK_ME_TYPE	1バイト	ここをクリック型構成設定	\$FF
I2C_ADDR_0, I2C_ADDR_1	1バイト	I2Cアドレス、代替I2Cアドレス	\$00
LABS	1バイト	実験的ファームウェア機能有効	\$00

次頁へ続く

表9-1 (続き). 基板構成設定 1.14

レジスタ	大きさ	説明	用途/既定値
KEY1_TYPE	1バイト	鍵形式: ・ 0: なし ・ 1: 48ビットMAC ・ 2: 64ビットMAC ・ 3: UUID ・ 4: UID ・ 5: PUBKEY	IoTキット
KEY2_TYPE	1バイト	鍵形式: ・ 0: なし	
KEY3_TYPE	1バイト	・ 1: 48ビットMAC	
KEY4_TYPE	1バイト	・ 2: 64ビットMAC ・ 4: UID	
KEY1_LEN	1バイト	最大64バイト	鍵1内容長
KEY2_LEN	1バイト	最大32バイト	鍵2内容長
KEY3_LEN	1バイト	最大16バイト	鍵3内容長
KEY4_LEN	1バイト	最大16バイト	鍵4内容長
KEY1	64バイト	鍵1値	-
KEY2	32バイト	鍵2値	-
KEY3	16バイト	鍵3値	-
KEY4	16バイト	鍵4値	-

注: REDIRECT_ID領域はUSB大容量記憶ディスクでURLを自動入力するのに使われ、kits.microchip.com経由で製品固有のウェブページへ転送します。あなたの製品に対してNanoデバッグの独自化を望む場合、Microchipサポートまたはedbg@microchip.comにお問い合わせください。

9.2. デバイス構成設定

Nanoデバッグの装置構成設定はデバッグに恒久的に接続されたデバイスについての情報を提供します。これの主な機能は(IDEが必要とされない)自己完結型を必要とするドラッグ&ドロップ書き込みを支援します。デバイス構成設定は空(非書き込み)にすることができますが、ドラッグ&ドロップ書き込みが支援されない場合(例えば、ARM目的対象デバイス)や、目的対象デバイスが実装されない(例えば、独立型デバッグの計画の)時に無効(null)または偽装デバイス構成設定を書くことが推奨されます。

デバイス構成設定は単一の実体だけを持ち、使用者によって変更されることを意図されません。

Nanoデバッグファームウェアのzip内のイメージは無効デバイス構成設定を含みます。

pyapi.orgで入手可能なpydebuggerconfigツールはNanoデバッグ上のデバイス構成設定を書いたり置き換えたりするのに使うことができます。

デバイス構成設定 一高度な情報

重要: この情報は参照のみです。デバイス構成設定は使用者に提供されることを意図されていません。

デバイス構成設定はデバッグ更新の間に保護されるNanoデバッグの不揮発性メモリ内の3Kバイト領域です。

表9-2. 先頭部構造

変位	型	領域	説明
0	uint8	主版番号	デバイス特定構成設定仕様の主版番号
1	uint8	副版番号	副版番号
2	uint16	構築番号	仕様の構築番号
4	uint16	内容長	(先頭部の後の)実際の内容のバイト数
6	uint16	内容チェックサム	内容に渡るチェックサム(現在検証されていません。)
8	uint8	実体	この構成設定実体の版番号。順次増加
9	7バイト	(予約)	将来使うため

表9-3. 第1版符号化

変位	型	領域	説明
16	uint8 (enum)	書き込み インターフェース 形式	\$00: なし \$01: EDBG APIによるAVR UPDI \$02: (予約) \$03: GEN4バイナリコードによるPIC \$04: GEN4基本によるPIC \$05～\$FF: (予約)
17	uint8 (enum)	デバイス 副変種	PICデバイスに対して、 ・ \$00: PIC16 ・ \$01: PIC18 ・ \$02: PIC24/dsPIC ・ \$03～\$FF: (予約)
18	14ビット	(予約)	将来使うため

これらの先頭部の後で2進物(BLOB)の関連変位の参照表が符号化されます。

表9-4. BLOB表符号化

変位	型	領域	説明
32	uint8	‘L’	一覧(List)通票
33	uint8	大きさ	項目数
34	uint16	変位	項目1の変位
～	～	～	～
34+2n	uint16	変位	項目nの変位

各BLOBが符号化されます。

表9-5. BLOB先頭部符号化

変位	型	領域	説明
0	uint8	構造体型	・ ‘S’: GEN4スクリプトからの2進物 ・ ‘D’: デバイス状況(AVR用に使われる)
1	uint8	ID	例: スクリプトID
2	uint16	大きさ	バイトでのデータ長
4～		データ	2進データ

表9-6. GEN4スクリプト2進型

ID	機能
0	プログラミング動作移行用2進符号
1	デバイスID取得用2進符号
2	チップ消去用2進符号
3	フラッシュメモリ書き込み用2進符号
4	構成設定語書き込み用2進符号
5	プログラミング動作抜け出し用2進符号
6	フラッシュメモリ読み込み用2進符号

デバイス状況 (要素によるデバイスデータ)

AVRデバイスに対するデバイス状況は組み込みデバッグに基づくツール規約使用者の手引きとpymcuprogで記述されます。

表9-7. AVRデバイス用デバイス状況

変位	型	説明
\$00	uint16	フラッシュメモリ書き込みの基準アドレス
\$02	uint8	フラッシュメモリページのバイト数
\$03	uint8	EEPROMページのバイト数
\$04	uint16	NVMCTRL単位部のアドレス
\$06	uint16	OCD単位部のアドレス
\$08	uint16	(予約)
\$0A	uint16	(予約)
\$0C	uint16	(予約)
\$0E	uint16	(予約)
\$10	uint16	UPDIピンの最大周波数
\$12	uint32	バイトでのフラッシュメモリの大きさ
\$16	uint16	バイトでのEEPROMの大きさ
\$18	uint16	バイトでの使用者列の大きさ
\$1A	uint8	バイトでのヒューズメモリの大きさ
\$1B	uint8	ヒューズ領域内のSYSCFG0またはPINCFGのヒューズの変位(オフセット)
\$1C	uint8	書き込み時にSYSCFG0/PINCFG値に適用するAND遮蔽値
\$1D	uint8	書き込み時にSYSCFG0/PINCFG値に適用するOR遮蔽値
\$1E	uint8	消去後にSYSCFG0/PINCFG値に適用するAND遮蔽値
\$1F	uint8	消去後にSYSCFG0/PINCFG値に適用するOR遮蔽値
\$20	uint16	EEPROMメモリの基準アドレス
\$22	uint16	使用者列メモリの基準アドレス
\$24	uint16	識別列メモリの基準アドレス
\$26	uint16	ヒューズメモリの基準アドレス
\$28	uint16	施錠ビットメモリの基準アドレス
\$2A	uint16	デバイスID
\$2C	uint8	プログラム用フラッシュメモリの基準アドレスのMSB (変位\$00の拡張)
\$2D	uint8	バイトでのフラッシュメモリページの大きさのMSB (変位\$02の拡張)
\$2E	uint8	UPDIのアドレス指定動作: ・ \$00: 16ビットアドレス指定を使用 ・ \$01: 24ビットアドレス指定を使用
\$2F	uint8	高電圧実装
\$30	uint16	ブート列の基準アドレス
\$32	uint16	バイトでのブート列の大きさ
\$34	uint16	ヒューズ保護遮蔽。(LSBから)ヒューズバイト毎に1ビット: ・ 0: 書き込み許可 ・ 1: 保護

PICデバイスに対するデバイス状況はここで記述されます。

表9-8. PICデバイス用デバイス状況

変位	型	説明
\$00	uint32	PFM(プログラム用フラッシュメモリ)の基準アドレス
\$04	uint32	EEPROMメモリの基準アドレス
\$08	uint32	使用者列メモリの基準アドレス
\$0C	uint32	構成設定メモリの基準アドレス
\$10	uint32	バイトでのフラッシュメモリの大きさ
\$14	uint16	バイトでのEEPROMの大きさ
\$16	uint16	バイトでの使用者列の大きさ
\$18	uint16	バイトでの構成設定メモリの大きさ
\$1A	uint16	バイトでのフラッシュメモリ書き込み塊の大きさ
\$1C	uint16	バイトでのEEPROM書き込み塊の大きさ
\$1E	uint8	バイトでの使用者列書き込み塊の大きさ
\$1F	uint8	バイトでの構成設定メモリ書き込み塊の大きさ
\$20	uint16	デバイスID
\$22	uint32	構成設定メモリ保護遮蔽。(LSBから)構成設定位置毎に1ビット: ・ 0: 書き込み許可 ・ 1: 保護

9.3. デバッグ構成設定の変更

基板構成設定とデバイス構成設定はpydebuggerconfigユーティリティを使って最終使用者によって変更することができます。

pydebuggerconfig使用についてのより多くの一般的な情報に関してはpypi.orgでの情報をご覧ください。

使用事例: デバイス保護用構成設定変更

キットに恒久的に実装されたAVRデバイスと共に使われる時に、Nanoデバッグは特にドラッグ&ドロップ書き込み使用時、回復不能になることからMCUを守ることを意図される保護機構を含みます。書き込みとデバッグのインターフェースの禁止や定常的なメモリ施錠は開発キット基盤での評価に貢献しないいくつかのMCUの機能です。

この保護機構は関連するヒューズや構成設定のビットに対する書き込み操作を阻止することによって働き、書かれるアドレスと値を条件付きで遮蔽します。

情報: 保護機構は予期せず元に戻せない変更を行うことを防ぐのを意図されます。使用者が元に戻せない変更を行うには自己責任で行ってください。

情報: 利用可能な機能一式と対応する保護機構はデバイスに依存します。更なる情報についてはデータシートをご覧ください。

元に戻せない変更を必要とする機能の完全な体験を望む使用者に関しては保護機構を禁止することができます。それを行うと、恒久的な変更になります。

pydebuggerconfigは構成設定保護を含むデバッグの多くの面を微調整するのに使うことができます。この操作は最新公開のPython 3とその環境でのpydebuggerconfig一括のインストールを必要とします。

手順1: 現在の状態

次を実行することによって保護が現在許可されているかどうかを判定してください。

```
pydebuggerconfig read
```

次に、以下の部分を調べてください。

```
Register TARGET_DEBUG_FEATURES: 0x0F (15) # プログラム/デバッグ機能
    bit 0, SINGLE_DEVICE: 1 # 単一デバイス
    bit 1, PROG_ENABLED: 1 # プログラミング
    bit 2, DEBUG_ENABLED: 1 # デバッグ
    bit 3, FUSE_PROTECTION: 1 # ヒューズ保護
```

‘1’のFUSE_PROTECTION値は保護が実施されていることを示します。

手順2: 保護設定変更

FUSE_PROTECTIONを'0'に設定することによってTARGET_DEBUG_FEATURESに対して望む設定を計算してください。例えば次を実行することによってTARGET_DEBUG_FEATURESレジスタの現在の値を置き換えてください。

```
pydebuggerconfig replace -r TARGET_DEBUG_FEATURES=0x07
```

新しい値を確認するため、手順1の手続きを繰り返し、その後キットの電源をOFF/ONしてください。全ての保護機構が今や禁止されています。

手順3: 保護を復元

保護は初期値で手順2を繰り返すか、または次を実行することによって工場復元機能を使うかのどちらかで再許可することができます。

```
pydebuggerconfig restore
```



重要: 復元機能はデバッグで内部的に格納されたキット構成設定の複製を復元することにより、製造から変更されたどのキット構成設定も復元するだけです。この操作はMCUに影響を及ぼさず、その構成設定に行われた元に戻せないどの変更も元に戻しません。

10. ツールとIDE

NanoデバッグはMicrochip、我々の協力企業、開放ソース共同体によって公開された多数の前置ツールで支援されます。

10.1. 協力社収益活動協調体制

Nanoデバッグは様々な協力社収益活動協調体制とIDEによって支援されます。CMSIS-DAP標準デバッグ実装に基づき、どのARM Cortexデバイスに対しても効率的な支援を提供します。AVR規約仕様は公開で、AVRデバイスを支援する様々なIDEがNanoデバッグも支援します(これはJTAGICE3、Atmel-ICE、Powerデバッグ、EDBGで使われるのと同じ規約です)。

協力社統合は以下を含みますが、これに限定されません。

- IAR Embedded Workbench
- Keil Microvision
- CodeVisionAVR
- OpenOCD
- pyOCD
- AVRDUDE
- PlatformIO
- Bloom
- probe-rs



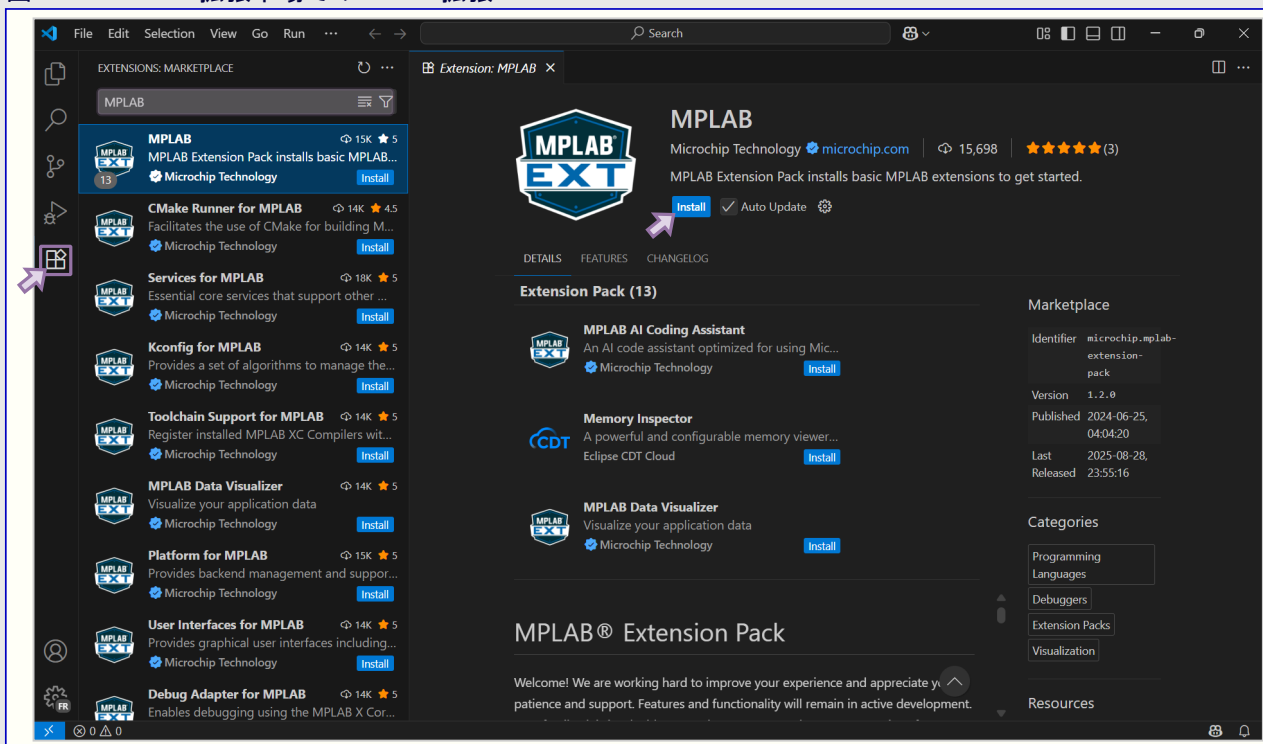
助言: 我々の協力社についての最新情報に関しては開発ツール協力社をご覧ください。

10.2. VS Code用MPLAB®ツール

NanoデバッグはVS Code開発環境で支援されます。標準CMSIS-DAPデバッグとして、一般的なARM Cortexデバイス用デバッグアダプタとそれらの機構を使って構築された枠組みを支援します。加えて、VS Code用MPLABツールによって支援されます。

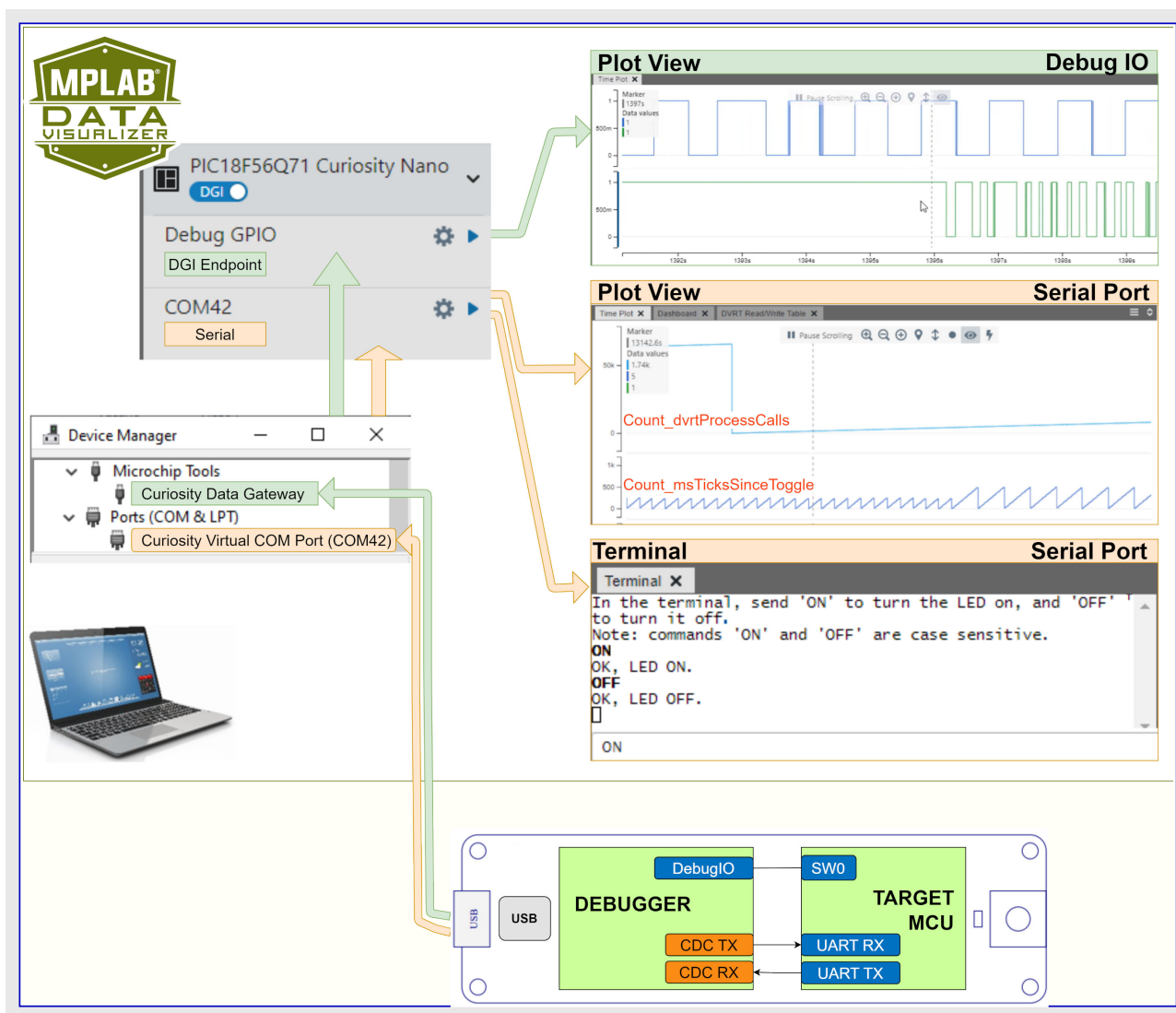
VS Code用MPLABツールはMPLAB拡張公式ウェブサイトまたはVS Code市場からダウンロードすることができます。各資源は個別にまたはMPLAB拡張一括の一部として共にインストールすることができるMPLAB拡張の完全な一覧を提供します。インストールはVS Code拡張を通して実行されます。指導書は[拡張開発者ヘルプ](#)と[VS Code映像再生一覧用MPLAB拡張](#)へのリンクと共に公式ウェブサイトです。

図10-1. VS Code拡張市場でのMPLAB拡張



10.3. MPLABデータ可視器の使用

NanoデバッグはそれのUSB/シリアル橋渡し経由で目的対象MCU上のUARTとコンピュータのCOMポート間の接続を支援します。例えば、MPLAB Data Visualizer(データ可視器)や他の端末プログラムへ接続するのにこれを使うことができます。



助言: 上のデータ可視器図と端末画面の例に対する参照

1. Plot View - DebugIO: [DebugIO Hello World \(Microchip大学\)](#)
2. Plot View - Serial Port: [MCC Melody使用事例](#)、[データ可視器走行時使用事例1](#)
3. Terminal - Serial Port: [MCC Melody UARTドライバ: LED制御指令](#)

10.4. キット ウィンドウ表示部

MicrochipのIDEはUSB経由で接続されたMicrochipツールを検出するための機構を持ち、キットウィンドウで有用な情報を提供します。これには例えば、当該のキットの画像、キットやそれに実装されるデバイスの注文情報、回路図、例プロジェクトへのリンクを含みます。

この表示部は各IDEで異なる外観と操作感で表現されますが、そのデータはウェブサーバーに配置されます。データベースの更新はどのIDE公開時期とも同期されません。


キットウィンドウで提供されるデータのいくつかは接続したキットから読まれ、データベースから取得されません。このデータはNanoデバッグの[基板構成設定](#)に格納され、従ってキット開発者(協力社)だけでなく最終使用者によっても変更され得ます。

注: このキットウィンドウはMicrochipによって開発された機構です。このキット情報の一部は協力社のIDEとツールで標準CMSIS-DAP API命令を使ってアクセス可能です。

キットウィンドウ表示部の例については[MPLAB X](#)をご覧ください。

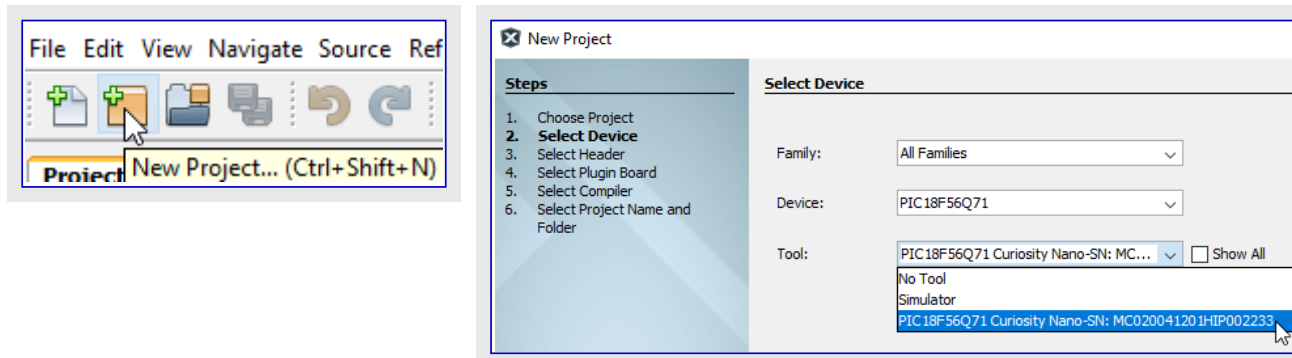
10.5. MPLAB X

NanoデバッグはMPLAB X とIPEで支援されます。

 **助言:** MicrochipはMPLAB X使用者に対して有益な更新であるVS Code用MPLABツールを公開しました!

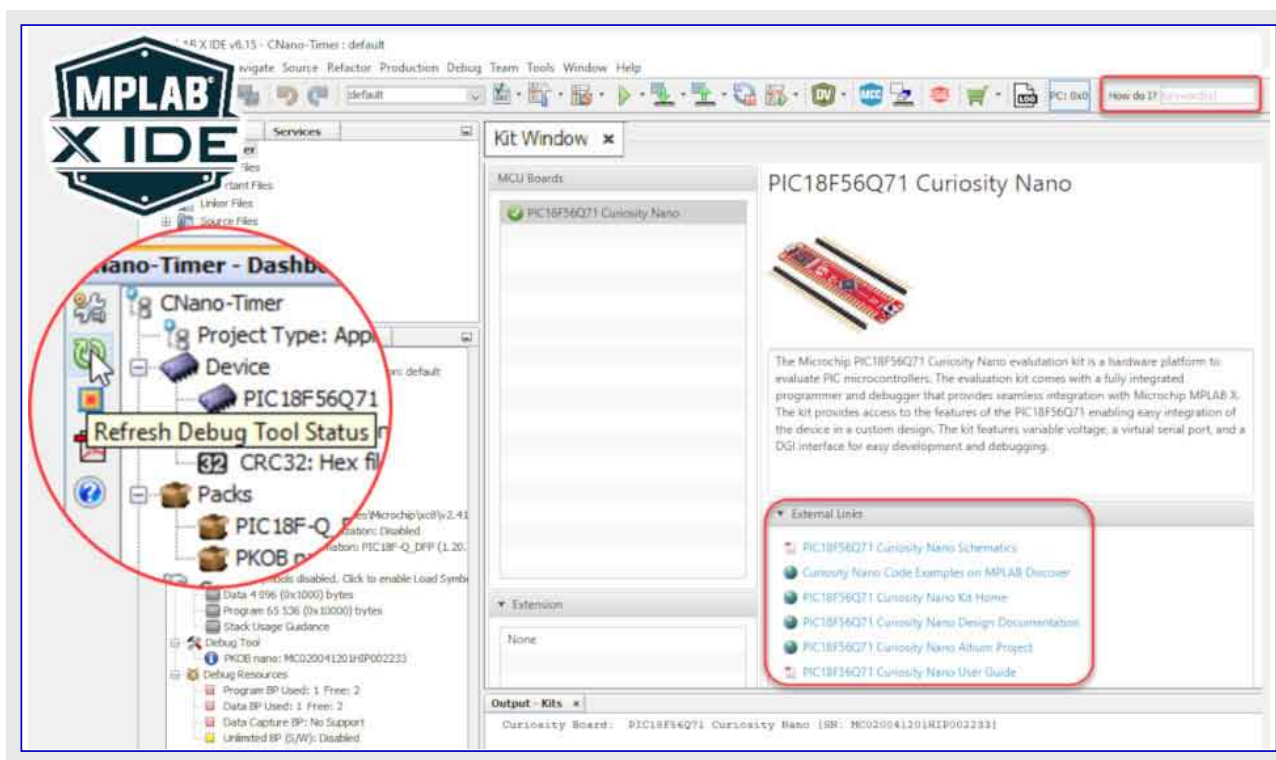
NanoデバッグがUSB経由でホストPCに接続される時にMPLAB X IDEが開くと、提供された鍵となるいくつかのリンクと共にキット ウィンドウが開かれます。

Nanoデバッグを含む開発基板(例えば、Curiosity Nanoキット)を使って新規プロジェクトを作成すると、接続した基板から部品番号が読まれます。独立型構成設定のNanoデバッグはこの情報を持たず、故に部品番号は手動で入力されなければなりません。

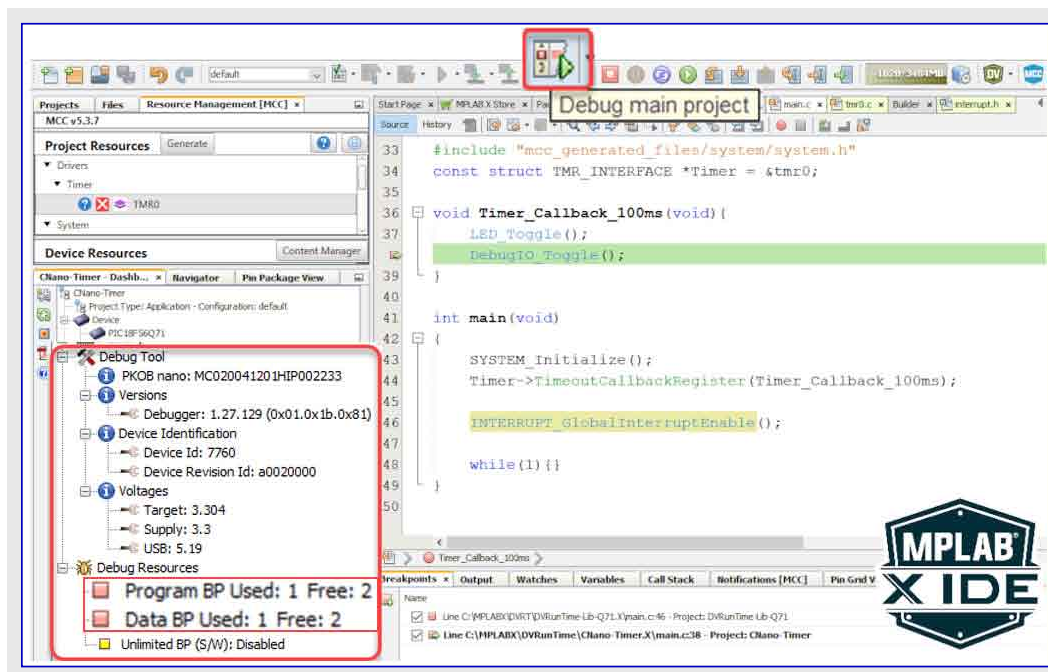


注: 特に新規プロジェクトを開始する時に最新のツール一括とデバイス系統一括を使うことを確実にしてください。

下図で示されるように、一旦”Refresh Debug Tool Status(デバッグ ツール状態更新)”をクリックすると、そのCuriosity Nanoについての追加情報を”Debug Tool(デバッグ ツール)”ウィンドウで見ることができます。



- 助言:**
- 閉じている場合、メニューバーでWindow(ウインドウ)⇒Kit Window(キット ウインドウ)を通して再びMPLAB® X IDEでキット ウインドウを開くことができます。
 - MPLAB X IDEが初めての場合、“How do I?(どうしますか?)”検索バーは度々素晴らしい結果を提供します。
 - “Debug main project(主プロジェクトをデバッグ)”はデバッグ作業を開始します。



- 助言:**
- “Refresh Debug Tool Status(デバッグ ツール状態更新)”をクリック後、MCU目的電圧のような情報を見ることができます。
 - プログラムとデータの中断点(ブレークポイント)とは何ですか?。MPLAB X IDE高度なデバッグ – 中断点実演

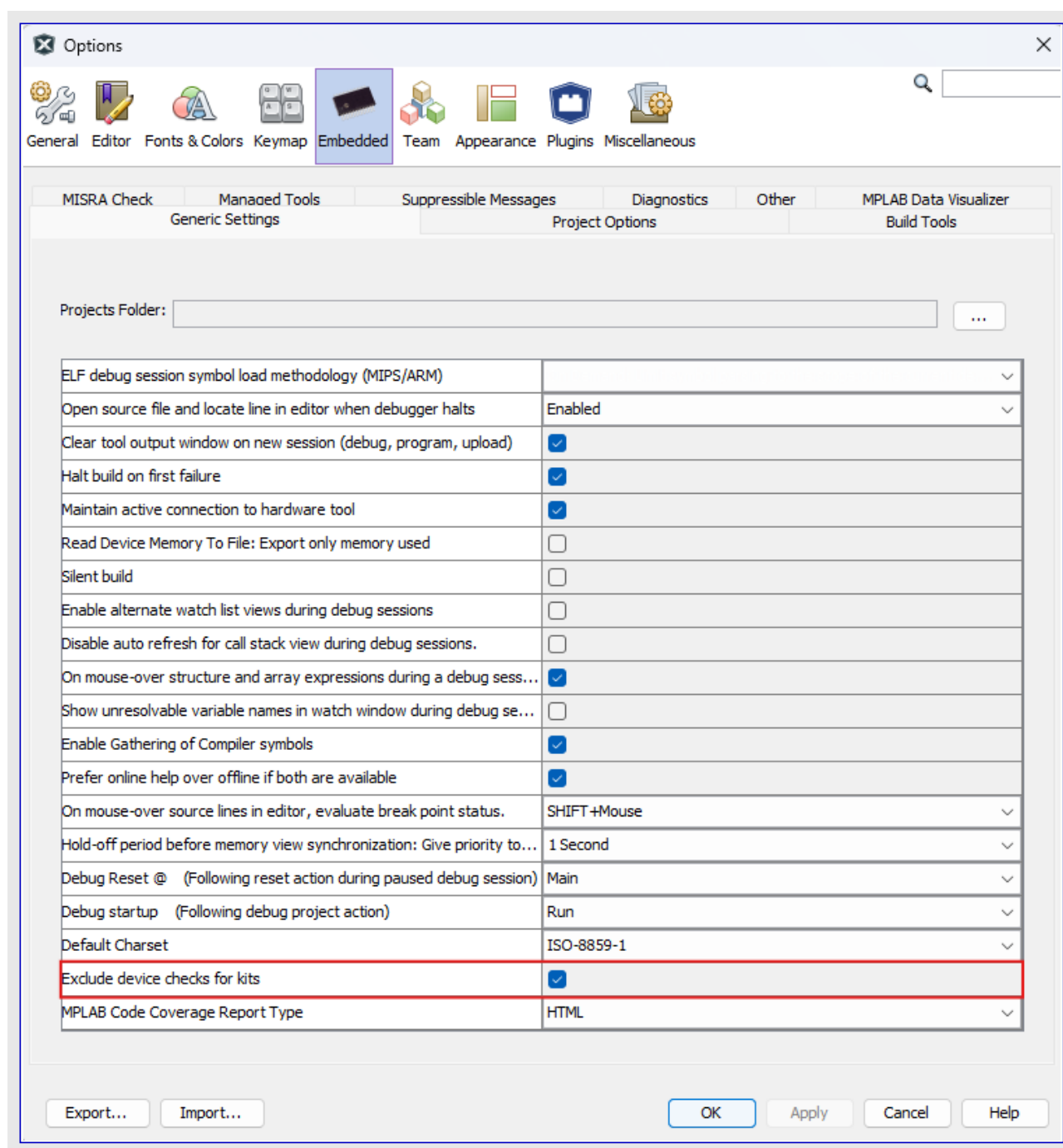
外部マイクロコントローラとでのNanoデバッグ キットの使用

開発キット上のNanoデバッグは元々そのキットに実装されていないマイクロコントローラとで動作するように簡単に変更することができます。

注: Curiosity Nanoキットとでこの手順を実行する時にその特定キット用の使用者の手引きをご覧ください。

基板上に実装されたものと異なるマイクロコントローラを書いてデバッグするにはデバイスと書き込みインターフェースの独立した選択を許すようにMicrochip MPLAB X IDEを構成設定してください。

1. 応用の上部のメニューを通してTools(ツール)⇒Options(任意選択)と誘導してください。
2. 任意選択ウインドウでEmbedded(組み込み)⇒Generic Settings(全般選択)区分を選んでください。
3. Exclude device checks for kits(キット用デバイス検査を除外)任意選択をチェックしてください。



注: Microchip MPLAB X IDEはExclude device checks for kits(キット用デバイス検査を除外)設定がチェックされた時にどのマイクロ コントローラとインターフェースも許し、また、Nanoデバッガによって支援されないマイクロ コントローラとインターフェースも許します。

10.6. Microchip Studio

NanoデバッガはMicrochip Studioによって支援され、一括サーバーを通して配布されたデバイスとで使う時にMicrochip Studioで支援されます。これはいくつかのSAMデバイスとUPDIインターフェースを持つ多くのAVRデバイスを含みます。

Microchip Studioは”更新終了”で新規設計には推奨されません。

重要: NanoデバッガがUSBインターフェースは将来変更するかもしれませんが、Microchip Studioで使えないファームウェアを提供し得ます。

助言: MicrochipはVS Code用MPLABツールを公開し、これはMicrochip Studio使用者にとって有益な更新です。

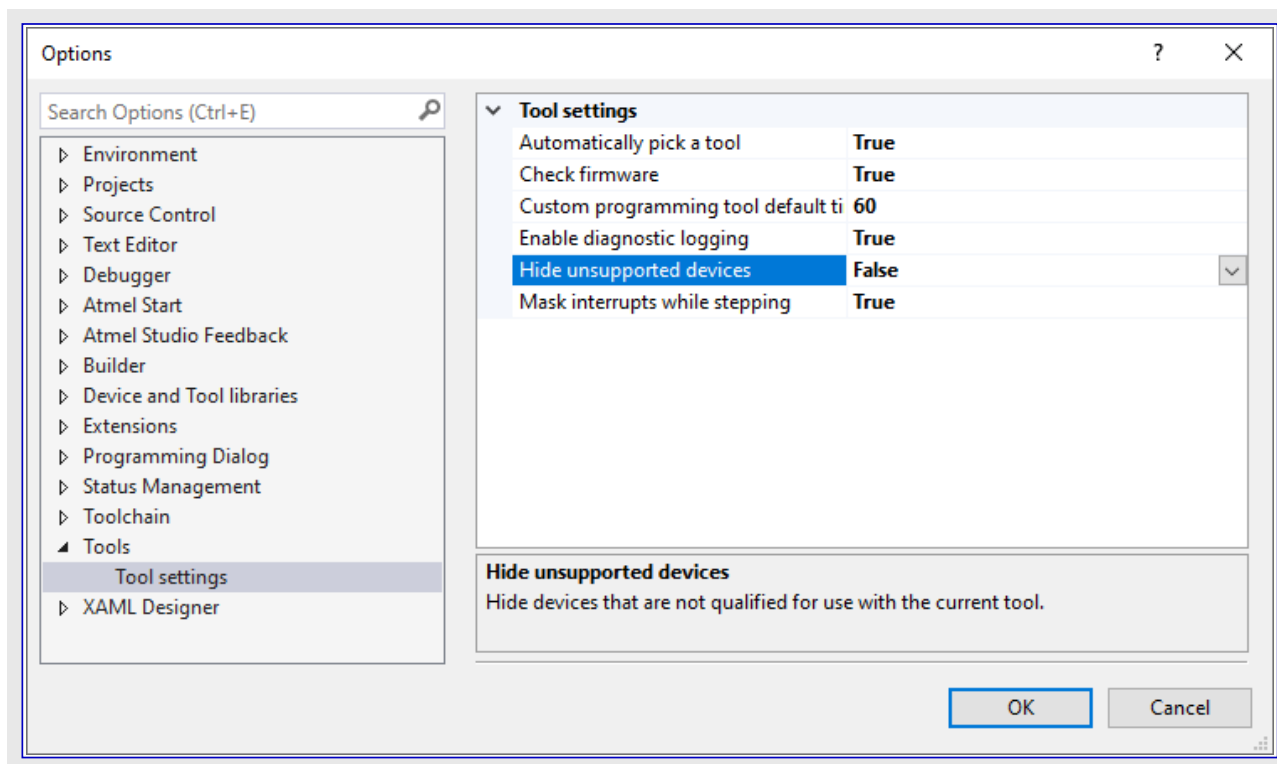
外部マイクロコントローラとでのNanoデバッグキットの使用

開発キット上のNanoデバッグは元々そのキットに実装されていないマイクロコントローラとで動作するように簡単に変更することができます。

注: Curiosity Nanoキットとでこの手順を実行する時にその特定キット用の使用者の手引きをご覧ください。

基板上に実装されたものと異なるマイクロコントローラを書いてデバッグするにはデバイスと書き込みインターフェースの独立した選択を許すようにMicrochip Studioを構成設定してください。

1. 応用の上部のメニューを通してTools(ツール)⇒Options(任意選択)と誘導してください。
2. 任意選択ウィンドウでTools(ツール)⇒Tool Settings(ツール選択)区分を選んでください。
3. Hide unsupported devices(未支援デバイスを隠す)任意選択をFalse(偽)にしてください。



注: Microchip StudioはHide unsupported devices(未支援デバイスを隠す)設定がFalse(偽)に設定された時にどのマイクロコントローラとインターフェースも選ばれることを許し、また、基板上デバッグによって支援されないマイクロコントローラとインターフェースも許します。

10.7. Nanoデバッグキットと他のハードウェアツール使用

開発基板の基板上デバッグとして実装された時にNanoデバッグは外部ツールの接続を許します。そのようなツールは追加の機能やより良い性能を提供し得ます。

NanoデバッグはIDEからの指令なしにデバッグの信号線を駆動しません。

助言: Nanoデバッグキットと共に外部デバッグを使う情報についてはそのキットの使用者の手引きを読んでください。

重要: 高電圧書き込みの能力を持つ書き込み器使用時、高電圧線からNanoデバッグを切断することを確実にしてください。高電圧はNanoデバッグに恒久的な損傷を与えます。

10.8. USBドライバ

Nanoデバッグを持つ基板がコンピュータへ最初に接続される時にオペレーティングシステムはドライバソフトウェアをインストールします。Nanoデバッグ用のドライバはVS Code用MPLABツール、MPLAB X IDE、Microchip Studioに含まれています。

11. Pythonツール

Nanoデバッグと共に動く時に有用なPythonに基づくいくつかのユーティリティがpypi.orgで公開されています。

11.1. pydebuggerupgrade

pydebuggerupgradeはCLIでNanoデバッグ上のファームウェアを更新するためのライブラリです。

何故それを使うのか

Nanoデバッグのファームウェアを最新に保つのにpydebuggerupgradeを使ってください。

例

```
$ pydebuggerupgrade latest
Upgrading nedbg (ATML3203081800012252) to 'latest'
Upgrade to firmware version '1.33.76' successful
```

表11-1. 要約

性質	値
ダウンロードリンク	pypi.org/project/pydebuggerupgrade/
ソースコード	-
文書資料	-
コマンド行インターフェース	はい
ライブラリ	はい
支援するキット形式	Nanoデバッグに基づく
支援するデバイス形式	全て

11.2. pykitinfo

pykitinfoはNanoデバッグを含む接続した開発キットとデバッグに関連する有用な情報を読み出すための軽量なPythonユーティリティです。

何故それを使うのか

pykitinfo CLIはコンピュータに接続した複数のNanoデバッグキットを持ち、どのキットがどの仮想シリアルポートに割り当てられているかを素早く見る時に特に有用です。

例

```
$ pykitinfo
Looking for Microchip kits...
Compatible kits detected: 1
Kit ATML3203081800012252: 'AVR-IoT WG' (ATmega4808) on COM163
```

表11-2. 要約

性質	値
ダウンロードリンク	pypi.org/project/pykitinfo/
ソースコード	github.com/microchip-pic-avr-tools/pykitinfo
文書資料	microchip-pic-avr-tools.github.io/pykitinfo/
コマンド行インターフェース	はい
ライブラリ	はい
支援するキット形式	様々
支援するデバイス形式	全て

11.3. pyedbglib

pyedbglibはNanoデバッグのCMSIS-DAPに組み込まれた規約と副規約へのアクセスを提供するライブラリです。

何故それを使うのか

pyedbglibは独自のツールやユーティリティを構築する時に有用で有り得ます。

例 (Pythonライブラリ)

```

"""
Example usage of pyedbglib to read debugger firmware version and target voltage
"""

from pyedbglib.hidtransport.hidtransportfactory import hid_transport
from pyedbglib.protocols.housekeepingprotocol import Jtagice3HousekeepingProtocol
from pyedbglib import __version__ as pyedbglib_version

# Report library version
print("pyedbglib version {}".format(pyedbglib_version))

# Make a connection using HID transport
transport = hid_transport()
transport.connect()

# Create a housekeeper
housekeeper = Jtagice3HousekeepingProtocol(transport)
housekeeper.start_session()

# Read out debugger firmware version
major = housekeeper.get_byte(Jtagice3HousekeepingProtocol.HOUSEKEEPING_CONTEXT_CONFIG,
                             Jtagice3HousekeepingProtocol.HOUSEKEEPING_CONFIG_FWREV_MAJ)
minor = housekeeper.get_byte(Jtagice3HousekeepingProtocol.HOUSEKEEPING_CONTEXT_CONFIG,
                             Jtagice3HousekeepingProtocol.HOUSEKEEPING_CONFIG_FWREV_MIN)
build = housekeeper.get_le16(Jtagice3HousekeepingProtocol.HOUSEKEEPING_CONTEXT_CONFIG,
                             Jtagice3HousekeepingProtocol.HOUSEKEEPING_CONFIG_BUILD)
print("Debugger firmware is version {}. {}. {}".format(major, minor, build))

# Read out target voltage
target_voltage =
housekeeper.get_le16(Jtagice3HousekeepingProtocol.HOUSEKEEPING_CONTEXT_ANALOG,
                    Jtagice3HousekeepingProtocol.HOUSEKEEPING_ANALOG_VTREF)
print("Target voltage is {:.02f}V".format(target_voltage/1000.0))

# Tear down
housekeeper.end_session()
transport.disconnect()

```

表11-3. 要約

性質	値
ダウンロードリンク	pypi.org/project/pyedbglib/
ソースコード	github.com/microchip-pic-avr-tools/pyedbglib
文書資料	microchip-pic-avr-tools.github.io/pyedbglib/
コマンド行インターフェース	はい
ライブラリ	はい
支援するキット形式	様々
支援するデバイス形式	全て

11.4. pymcuprog

pymcuprogはNanoデバッガと他のMicrochip独立型デバッガに接続されたデバイス上の不揮発性メモリの消去、読み込み、書き込み用の軽量Pythonユーティリティです。

何故それを使うのか

pymcuprog CLIはコマンド行からのデバイスに対する接続性検査("ping")や簡単な読み書き操作を望む時に特に有用です。

例

```
$ pymcuprog ping
Connecting to anything possible
Connected to nEDBG CMSIS-DAP from Microchip (serial number ATML3203081800012252)
Debugger firmware version 1.21.37
Debugger hardware revision 0
Device mounted: 'atmega4808'
No device specified. Using on-board target (atmega4808)
Pinging device...
Ping response: 1E9650
Done.
```

表11-4. 要約

性質	値
ダウンロードリンク	pypi.org/project/pymcuprog/
ソースコード	github.com/microchip-pic-avr-tools/pymcuprog
文書資料	microchip-pic-avr-tools.github.io/pymcuprog/
コマンド行インターフェース	はい
ライブラリ	はい
支援するキット形式	<ul style="list-style-type: none"> • Curiosity Nano • 独立型CMSIS-DAP v1デバッグ
支援するデバイス形式	<ul style="list-style-type: none"> • AVRデバイス • Curiosity Nano基板を持つPICデバイス • 選ばれたSAM3Dデバイスの限定的支援

11.5. pydebuggerconfig

pydebuggerconfigはNanoデバッグを構成設定するためのユーティリティです。

何故それを使うのか

Nanoデバッグと共に独自のハードウェアを作成する時にpydebuggerconfigを使ってください。

例

```
$ pydebuggerconfig write -b board-configs/ATmega4809-CNANO.xml
```

表11-5. 要約

性質	値
ダウンロードリンク	pypi.org/project/pydebuggerconfig/
ソースコード	-
文書資料	-
コマンド行インターフェース	はい
ライブラリ	はい
支援するキット形式	Nanoデバッグ
支援するデバイス形式	全て

11.6. pycmsisdapswitcher

pycmsisdapswitcherは或るMicrochipデバッグとキット上のファームウェアを切り替えるためのユーティリティです。



重要: pycmsisdapswitcherはNanoデバッグでは動かず、[pydebuggerupgrade](#)をご覧ください。

何故それを使うのか

PICkit™ 4、PICkit™ 5、PICkit™ Basic、Snap、PKOB41をCMSIS-DAP V”動作へ切り換えるにはpycmsisdapswitcherを使ってください。

例

```
$ pycmsisdapswitcher --appsource path_to_appfile
```

表11-6. 要約

性質	値
ダウンロードリンク	pypi.org/project/pycmsisdapswitcher/
ソースコード	-
文書資料	-
コメント行インターフェース	はい
ライブラリ	はい
支援するキット形式	PKOB4
支援するデバイス形式	全て

11.7. pykitcommander

pykitcommanderはNanoデバッガを使うキットで走行する応用とのやり取りを管理します。

何故それを使うのか

MCUに応用を読み込んで仮想シリアルポートを使ってそれと通信することを望む時にpykitcommanderを使ってください。

表11-7. 要約

性質	値
ダウンロードリンク	pypi.org/project/pykitcommander/
ソースコード	github.com/microchip-pic-avr-tools/pykitcommander
文書資料	microchip-pic-avr-tools.github.io/pykitcommander/
コメント行インターフェース	いいえ
ライブラリ	はい
支援するキット形式	様々
支援するデバイス形式	全て

12. ピン配置参照基準

表12-1. NanoデバッグSAM D21ピン配置

32QFNピン	名前	説明
1	CDC_TX	CDC UART送信
2	CDC_RX	CDC UART受信
3	Power supply adjust	電源調整用アナログ出力
4	VTG_ADC	目的対象電圧測定用アナログ入力
5	DBG0_RX	デバッグ インターフェース データ用受信信号
6	(予約)	接続しないでください。
7	DBG0_TX	デバッグ インターフェース データ用送信信号
8	DBG1	デバッグ インターフェース用クロック
9	VDDANA	SAMD21用アナログ電源
10	GNDANA	SAMD21用アナログ接地
11	DBG2_CTRL	DBG2(DGI GPIO)用基準移転部方向
12	DBG2	DBG2(DGI GPIO)用データ
13	Power supply enable	電源切り換え用許可信号
14	VBUS_ADC	USB VBUS測定用アナログ入力
15	DBG0_CTRL	DBG0(デバッグ データ)用基準移転部方向
16	DBG1_CTRL	DBG1(デバッグ クロック)用基準移転部方向
17	DBG3 $\overline{\text{RESET}}$ $\overline{\text{MCLR}}$	DBG3(RESET, MCLR)用開放ドレイン制御
18	VTG_EN	目的対象電圧用許可切り換え
19	CDC_RX_CTRL	CRC RX用基準移転部方向
20	VOFF	外部電圧方向
21	CDC_TX_CTRL	CRC TX用基準移転部方向
22	ID_SYS	IDシステム
23	USB_DM	USBデータ
24	USB_DP	USBデータ
25	BOOT	ブートローダ移行強制
26	$\overline{\text{RESET}}$	Nanoデバッグ リセット
27	LED	状態LED
28	GND	接地
29	VDDCORE	SAMD21コア雑音分離
30	VDDIN	SAMD21 VDD
31	SWCLK	Nanoデバッグのデバッグ用SWCLK
32	SWDIO	Nanoデバッグのデバッグ用SWDIO

13. Nanoデバッグ ファームウェア

13.1. ファームウェア一括

Nanoデバッグのファームウェアは開放ソースではありません。これのIntel HEXファイルはPKOB nano支援下のMicrochip一括貯蔵庫でMicrochipによって公開されたツール一括内に含まれます。

各ツール一括内で、[nedbg_fw.zip](#)を含むfirmware副フォルダを見つけるでしょう。[avrtools_fw.xml](#)ファイルは[nedbg.hex](#) HEXファイルについての情報を提供します。

独立型更新

Nanoデバッグのファームウェアを更新するのにpydebuggerupgradeを使ってください。



助言: 最新公開のファームウェアを自動的に得るには次の命令を使ってください。

```
pydebuggerupgrade latest
```



助言: 一括版x,y,zのファームウェアを自動的にダウンロードしてインストールするには次の命令を使ってください。

```
pydebuggerupgrade <x. y. z>
```

IDE更新

最新のNanoデバッグのファームウェア一括をダウンロードするのにMPLAB XとVS Code用MPLABツールで一括管理部(Pack Manager)を使ってください。ファームウェアはIDEがキットに接続する時に自動的に更新されます。

注: プロジェクト特性で特定のツール一括または”latest(最新)”のどちらかを必ず選んでください。

旧型更新

Microchip Studioは同梱されたファームウェアを含むだけで、これはもはや更新されません。Nanoデバッグのファームウェアを更新するには独立型更新部または[atfw.exe](#)を使ってください。

注: Microchip StudioはNanoデバッグを自動的に最新の同梱ファームウェアへ降格するかもしれません。この動きを防ぐにはMicrochip Studioプログラム ファイル フォルダ内の[firmware.zip](#)ファイルを削除または改名してください。

次のようにMicrochip Studioから[atfw.exe](#)を使ってください。



助言: ツール一括から抽出したzip書庫を使ってファームウェアを更新するには次の命令を使ってください。


```
atfw.exe -a <zipfile>
```

13.2. 改訂履歴

注: 改訂はこの表で10進数で指定されますが、いくつかのIDEとツールはそれを16進数で報告します。

表13-1. Nanoデバッグ ファームウェアの改訂履歴

改訂	ツール一括	公開日付	参照記号	主な修正と機能
事前1.16	-	2018~2019	FW5G-485	内部的公開とStudio/MPLABでの同梱
1.16	1.0.33	2020年3月	FW5G-516	ツール一括初回公開
1.17		2020年3月	FW5G-620	・ SAM-IoT追加
1.20	1.3.164	2020年6月	FW5G-708	・ SAM-IoTに関する修正
1.21	1.5.210	2020年9月	FW5G-744	・ MSC - CDC橋渡し追加
1.22	1.7.295	2021年3月	FW5G-880	・ 複数のCDC修正
1.23	1.9.446	2021年12月	FW5G-1086	・ AVR EA支援追加 ・ AVRヒューズ保護に対する修正
1.25	1.10.488	2022年5月	FW5G-1133	・ CDC中断(BREAK)用支援追加
1.27	1.11.554	2022年12月	FW5G-1192	・ AVR NVM P:4追加 ・ dsPIC33用支援追加
1.29	1.12.711	2023年10月	FW5G-1250	・ AVR NVM P:4に対する修正 ・ AVR BOOTROW用支援追加 ・ PDIU保護選別を追加
1.30	1.13.715	2023年10月	FW5G-1306	・ 前の1.29 HEXファイルの問題に対する緊急修正
1.31	1.14.751	2024年4月	FW5G-1323	・ UF2解析部追加
1.32	1.16.876	2025年3月	FW5G-1362	・ AVR-SD UPDIハンドシェイク
1.33	1.17.969	2025年9月	FW5G-1459	・ dsPIC33A支援と修正 ・ DAP_SWLピンタイミング修正
1.34	1.18.x	2025年12月	FW5G-1580	・ SWDタイミング改善

 助言: 参照記号はMicrochipサポートに問い合わせる時に使うことができます。

14. 文書改訂履歴

表14-1. 文書改訂

文書改訂	日付	注釈
A	2025年12月	初版文書公開

Microchip情報

商標

“Microchip”の名称とロゴ、“M”のロゴ、それと他の名称、ロゴ、商標は米国や他の国に於けるMicrochip Technology Incorporatedまたはその系列会社や子会社の登録または未登録の商標です(“Microchip商標”)。Microchip商標に関する情報は<https://www.microchip.com/en-us/about/legalinformation/microchip-trademarks>で見つけることができます。

法的通知

この刊行物と契約での情報は設計、試験、応用とのMicrochip製品の統合を含め、Microchip製品でだけ使えます。他の何れの方法でのこの情報の使用はこれらの条件に違反します。デバイス応用などに関する情報は皆さまの便宜のためにだけ提供され、更新によって取り換えられるかもしれません。皆さまの応用が皆さまの仕様に合致するのを保証するのは皆さまの責任です。追加支援については最寄りのMicrochip営業所にお問い合わせ頂くか、www.microchip.com/en-us/support/design-help/client-support-servicesで追加支援を得てください。

この情報はMicrochipによって「現状そのまま」で提供されます。Microchipは非侵害、商品性、特定目的に対する適合性の何れの黙示的保証やその条件、品質、性能に関する保証を含め、明示的にも黙示的にもその情報に関連して書面または表記された書面または黙示の如何なる表明や保証もしません。

如何なる場合においても、Microchipは情報またはその使用に関連するあらゆる種類の間接的、特別的、懲罰的、偶発的または結果的な損失、損害、費用または経費に対して責任を負わないものとします。法律で認められている最大限の範囲で、情報またはその使用に関連する全ての請求に対するMicrochipの全責任は、もしあれば、情報のためにMicrochipへ直接支払った料金を超えないものとします。

生命維持や安全応用でのMicrochipデバイスの使用は完全に購入者の危険性で、購入者はそのような使用に起因する全ての損害、請求、訴訟、費用からMicrochipを擁護し、補償し、免責にすることに同意します。他に言及されない限り、Microchipのどの知的財産権下でも暗黙的または違う方法で許認可は譲渡されません。

Microchipデバイスコード保護機能

Microchip製品での以下のコード保護機能の詳細に注意してください。

- Microchip製品はそれら特定のMicrochipデータシートに含まれる仕様に合致します。
- Microchipは動作仕様内で意図した方法と通常条件下で使われる時に、その製品システムが安全であると考えます。
- Microchipはその知的所有権を尊重し、積極的に保護します。Microchip製品のコード保護機能を侵害する試みは固く禁じられ、デジタルミレニアム著作権法に違反するかもしれません。
- Microchipや他のどの半導体製造業者もそのコードの安全を保証することはできません。コード保護は製品が”破ることができない”ことを当社が保証するということを意味しません。コード保護は常に進化しています。Microchipは当社製品のコード保護機能を継続的に改善することを約束します。

日本語© HERO 2025.

本使用者の手引きはMicrochip Nanoデバッグ手引書(DS50003996A-2025年12月)の翻訳日本語版です。日本語では不自然となる重複する形容表現は省略されている場合があります。日本語では難解となる表現は大幅に意識されている部分もあります。必要に応じて一部加筆されています。頁割の変更により、原本より頁数が少なくなっています。

必要と思われる部分には()内に英語表記や略称などを残す形で表記しています。

青字の部分はリンクとなっています。一般的に赤字の0,1は論理0,1を表します。その他の赤字は重要な部分を表します。

PIC32CM5112SG00064, PIC32CM5112SG00100, PIC32CM5164JH00032, PIC32CM5164JH00048, PIC32CM5164JH00064, PIC32CM5164JH00100, PIC32CM5164JH01032, PIC32CM5164JH01048, PIC32CM5164JH01064, PIC32CM5164JH01100, PIC32CM5164LE00048, PIC32CM5164LE00064, PIC32CM5164LE00100, PIC32CM5164LS00048, PIC32CM5164LS00064, PIC32CM5164LS00100, PIC32CM5164LS60048, PIC32CM5164LS60064, PIC32CM5164LS60100, PIC32CM6408JH00032, PIC32CM6408JH00048, PIC32CM6408JH00064, PIC32CM6408MC00032, PIC32CM6408MC00048, PIC32CM6408PL10028, PIC32CM6408PL10032, PIC32CM6408PL10048, PIC32CM6408PL10064, PIC32CX1012BZ24032, PIC32CX1012BZ25048, PIC32CX1025MTC, PIC32CX1025MTG, PIC32CX1025MTSH, PIC32CX1025SG41100, PIC32CX1025SG41128, PIC32CX1025SG60100, PIC32CX1025SG60128, PIC32CX1025SG61100, PIC32CX1025SG61128, PIC32CX2051BZ62132, PIC32CX2051MTC, PIC32CX2051MTC128, PIC32CX2051MTG, PIC32CX2051MTSH, PIC32CX5109BZ31032, PIC32CX5109BZ31048, PIC32CX5109BZ36032, PIC32CX5109BZ36048, PIC32CX5112MTC, PIC32CX5112MTG, PIC32CX5112MTSH, PIC32CX-BZ2, PIC32CX-BZ3, PIC32CX-BZ6, PIC32CZ2051CA70064, PIC32CZ2051CA70100, PIC32CZ2051CA70144, PIC32CZ2051CA80100, PIC32CZ2051CA80144, PIC32CZ2051CA80176, PIC32CZ2051CA80208, PIC32CZ2051CA90100, PIC32CZ2051CA90144, PIC32CZ2051CA90176, PIC32CZ2051CA90208, PIC32CZ2051MC70064, PIC32CZ2051MC70100, PIC32CZ2051MC70144, PIC32CZ4010CA80100, PIC32CZ4010CA80144, PIC32CZ4010CA80176, PIC32CZ4010CA80208, PIC32CZ4010CA90100, PIC32CZ4010CA90144, PIC32CZ4010CA90176, PIC32CZ8110CA80100, PIC32CZ8110CA80144, PIC32CZ8110CA80176, PIC32CZ8110CA80208, PIC32CZ8110CA90100, PIC32CZ8110CA90144, PIC32CZ8110CA90176, PIC32CZ8110CA90208